

Fondazione PTV POLICLINICO TOR VERGATA

Sede legale: Viale Oxford, 81 – 00133 Roma

Deliberazione n. 737 del 28.06.2023

Struttura proponente: U.O.C. Acquisizione forniture, servizi e lavori

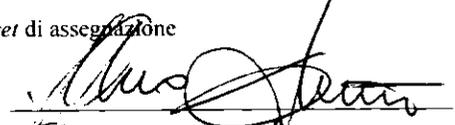
Oggetto: Acquisizione in noleggio di un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare completo di kit, materiali di consumo e accessori ex art. 63 comma 2 lett. b) del D.lgs 50/2016 e s.m.i.
Operatore: Ab Medica Spa CIG: 9900468CA4.

A CURA DELLA STRUTTURA PROPONENTE

Il Direttore, a seguito dell'istruttoria effettuata, con la sottoscrizione del presente atto, ATTESTA CHE, come meglio riportato nel preambolo e nel dispositivo deliberativo:

- l'atto è legittimo e utile per il pubblico servizio:
- i costi/ricavi, così come riportati nel dispositivo, sono correttamente valorizzati in relazione agli effetti derivanti dal presente atto OVVERO gli effetti del presente atto non comportano oneri/non attivano proventi imputabili al bilancio
- gli oneri di cui al presente atto sono non sono ricompresi nel *budget* di assegnazione

L'estensore: (Sig. Guido Serrecchia)

Firma 

Il Responsabile del procedimento: (Dr.ssa Carla Cianciullo)

Firma 

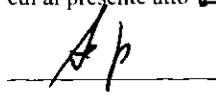
Il Direttore: (Dr.ssa Carla Cianciullo)

Firma 

A CURA DEL DIRETTORE UOC RISORSE ECONOMICHE E FINANZIARIE

Il Direttore, con la sottoscrizione del presente atto:

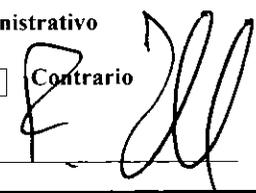
- ATTESTA che i costi/ricavi di cui al presente atto, così come riportati e valorizzati nel dispositivo a cura della struttura proponente, sono correttamente imputati sui conti/sottoconti economici/patrimoniali ivi indicati
- OVVERO CONFERMA che gli effetti del presente atto non comportano oneri/non attivano proventi imputabili al bilancio
- CONFERMA: che gli oneri di cui al presente atto sono non sono ricompresi nel *budget* di assegnazione

Il Direttore: Dr. Stefano Piccari 

N. cronologico: 821/2023

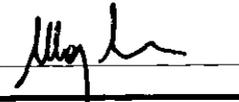
Parere Direttore Amministrativo

Favorevole Contrario

Dott F. Quagliariello 

Parere Direttore Sanitario f.f.

Favorevole Contrario

Prof. A. Magrini 

Fondazione PTV POLICLINICO TOR VERGATA

Sede legale: Viale Oxford, 81 – 00133 Roma

IL DIRETTORE GENERALE

PREMESSO CHE con deliberazione del Consiglio di Amministrazione assunta in data 26.02.2021, su designazione del Presidente della Regione Lazio con proprio Decreto n. T00026 del 25.02.2021 d'intesa con il Rettore della Università Tor Vergata, il Dott. Giuseppe Quintavalle è stato nominato Direttore Generale della Fondazione PTV Policlinico Tor Vergata e dell'Azienda ospedaliera universitaria PTV Policlinico Tor Vergata;

VISTA la Circolare del Direttore Generale del PTV, Prot. n. 7972/2016 del 25/03/2016, che riporta le "DISPOSIZIONI in materia di redazione degli atti deliberativi a firma del Direttore Generale" e alla quale si fa integrale rinvio;

PREMESSO CHE con nota prot. n. 657 del 20 giugno 2023 il Responsabile del SIM, Ing. Paolo Abundo, ha trasmesso alla UOC Acquisizione una nota avente ad oggetto "Richiesta di acquisizione in noleggio di un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare completo di kit, materiali di consumo, accessori necessari per il corretto funzionamento del sistema offerto" allegata al presente atto (Allegato 1) quale parte integrante e sostanziale, con la quale comunica, tra l'altro, che "Il PTV ha l'esigenza di acquisire "un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare", al fine di migliorare le procedure di chirurgia mininvasiva laparoscopica attraverso la chirurgia robotica applicata tra le altre, alla chirurgia urologica, dei trapianti, otorinolaringoiatrica, ginecologica, toracica e alla chirurgia generale, che costituisce ormai da tempo una realtà consolidata in molte strutture sanitarie del mondo e dell'Italia";

DATO ATTO CHE, come specificato dal Sig. Guido Serrecchia, la UOC Acquisizioni, al fine di verificare la composizione del mercato di riferimento per la fornitura in parola, su richiesta del SIM del 29 marzo 2023, ai sensi dell'art. 66 comma 1 del D.Lgs. 50/2016 e s.m.i.:

- in data 31/03/2023 ha pubblicato sul proprio sito istituzionale e sul sito "Servizio Contratti Pubblici" un avviso di indagine di mercato, con scadenza al 10/04/2023;
- all'esito della citata consultazione di mercato sono pervenute le manifestazioni di interesse da parte degli operatori economici AB Medica Spa, della Società Medtronic e della Società CMR Surgica Srl;

TENUTO CONTO CHE come illustrato nella predetta nota del SIM "Una commissione tecnica ha valutato la conformità delle proposte tecniche pervenute al sistema per chirurgia mininvasiva robotica oggetto della consultazione preliminare di mercato. Dopo aver esaminato la documentazione, la commissione tecnica ha prodotto un prospetto comparativo (Allegato B) ed un verbale di aggiudicazione sottoscritto (Allegato C), in cui ha riportato le conclusioni tecniche per i tre sistemi proposti rispetto ai requisiti essenziali richiesti in fase di consultazione di mercato.

Nello specifico l'esito è stato: "La commissione conclude la valutazione all'unanimità, dichiarando che è evidente dal prospetto comparativo (Allegato B), parte integrante e sostanziale del verbale di aggiudicazione (Allegato C), il risultato unanime che nel mercato non sono disponibili prodotti con caratteristiche che garantiscono soluzioni equivalenti in termini di destinazione d'uso, prestazioni o requisiti funzionali rispetto al Sistema Robotico Da Vinci Xi IS4000. Al contrario sussistono ragioni presenti nell'Allegato 1, di natura tecnica, terapeutica e di risultato, che rendono il " Sistema Robotico Da Vinci XI IS4000" il solo acquisibile all'esito dell'indagine di mercato.";

TENUTO CONTO, ALTRESÌ, CHE il SIM ha provveduto a richiedere all'operatore offerta con le seguenti caratteristiche:

- Durata del noleggio: 5 anni (60 mesi) con fatturazione trimestrale e posticipata;
- Previsti 8 mesi aggiuntivi di noleggio gratuito (corrispondente a una miglioria di Euro 553.333,34 oltre IVA);
- Canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci: Euro 830.000,00 oltre IVA;
- Durata complessiva del contratto di noleggio risulterà quindi essere di mesi 68 per un totale di Euro 4.150.000,00 oltre IVA;

Fondazione PTV POLICLINICO TOR VERGATA

Sede legale: Viale Oxford, 81 – 00133 Roma

- Integrazione, a titolo di miglioria della configurazione standard non onerosa del Sistema Robotico da Vinci Xi IS4000 Dual Console, con i seguenti dispositivi e accessori dedicati (elencati nella predetta nota);
- Fornitura di kit strumentali per procedura e specialità stimata in 200 interventi/anno;

TENUTO CONTO, INFINE, CHE all'esito della cristallizzazione dell'offerta del sistema da parte dell'Operatore Economico AB Medica Spa, ipotizzando un avvio dell'utilizzo presuntivamente dal mese di agosto 2023, secondo l'offerta riportata in Allegato E alla predetta nota, le condizioni economiche risultano essere:

- canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci: Euro 830.000,00 oltre IVA;
- costo stimato per kit, materiali di consumo, accessori strumentali per procedura e specialità per circa 200 interventi annui: Euro 900.904,10 oltre IVA;

fermo restando che per l'anno 2023 la spesa prevista di canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci è pari a Euro 0,00 oltre IVA, viceversa il costo stimato per i kit, materiali di consumo, accessori strumentali risulta pari a circa Euro 333.848,95 oltre IVA;

RITENUTO, PERTANTO, in considerazione di quanto sopra esposto ma, soprattutto di quanto indicato nella nota del SIM allegata al presente atto (Allegato 1) e dei relativi allegati alla nota, di procedere all'affidamento, ai sensi dell'art. 63 comma 2 lettera b) punto 2 del Codice, come disciplinato dall'art. 1 comma 2 lettera b) del D.L. 16-7-2020 n. 76, convertito con modifiche dalla L. 11-9-2020 n. 120 e s.m. e i., per la fornitura di n. 1 Sistema Robotico Da Vinci, per il periodo di 68 mesi a far data, presuntivamente, da agosto 2023 a favore dell'operatore AB Medica Spa alle condizioni economiche di cui all'Allegato E alla nota dell'Ing. Abundo, pari a € 9.138.520,13 IVA esclusa e, dunque, pari a € 11.148.994,56 IVA inclusa;

VERIFICATO CHE, per quanto riguarda la definizione degli oneri derivanti dal presente provvedimento, gli stessi risultano complessivamente pari a € 11.148.994,56 e graveranno sui seguenti sottoconti e per gli esercizi di seguito indicati:

Sottoconto	2023	2024	2025	2026	2027	2028	2029
504020101000 Canoni di noleggio - area sanitaria	€ 0,00	€ 843.833,34	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 168.766,66
501010311000 Dispositivi medici monouso	€ 407.295,72	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 183.183,83

DATO ATTO, ALTRESÌ, CHE con Deliberazioni n. 177 del 15/12/2021 e n. 1070 di pari data relative rispettivamente alla Azienda Ospedaliera Universitaria e alla Fondazione PTV, entrambe aventi ad oggetto - approvazione accordi sindacali in merito all'adozione dei regolamenti recanti le norme per la ripartizione degli incentivi di cui all'art. 113 del d.lgs.vo 50/2016 "Forniture e Servizi" e "Lavori"- sono stati approvati i regolamenti per la ripartizione degli incentivi ex art. 113 comma 2 del Codice;

CONSIDERATO, PERTANTO, CHE per detti incentivi è stato individuato un apposito fondo per la successiva ripartizione degli stessi che andranno a gravare sugli specifici sottoconti, pari a € 182.770,40 (stanziamento del 1,25% sull'importo a base d'asta al netto dell'IVA pari ad € 9.138.520,13) e, precisamente:

- 516040605000 Funzioni tecniche € 91.385,20 (1% massimo destinato al personale);
- 516040605999 Quota innovazione € 22.846,30 (0,25% destinato all'accantonamento fondo PTV);

DATO ATTO CHE per la quota parte relativa alle funzioni tecniche di cui all' art. 113 comma 2 del d.lgs. n.50/2016 saranno oggetto di ripartizione a favore del personale individuato;

ACQUISITA da parte del Responsabile della Struttura proponente assegnataria dello stanziamento di budget, l'attestazione, tramite la sottoscrizione riportata in frontespizio, che gli oneri di cui al presente atto - così come

Fondazione PTV

POLICLINICO TOR VERGATA

Sede legale: Viale Oxford, 81 – 00133 Roma

sopra individuati nel dispositivo unitamente ai sotto-conti economici di rispettivo riferimento - non comportano alcuno scostamento rispetto al budget di assegnazione di cui alla DDG n. 1418 del 27/12/2022 ad oggetto “Proposta di Bilancio Economico Preventivo (BEP) per l'esercizio 2023 ai sensi dell'art. 25 del D.Lgs n. 118/2021 e ss.mm.ii.” approvato dal CDA nella seduta del 29/12/2022”, la restante quota parte di detti oneri sarà ricompresa nei bilanci di previsione del rispettivo anno di riferimento;

RICHIAMATI gli art. 31 e 101 del Codice che prevedono, per ogni singola procedura per l'affidamento, la nomina di un Responsabile unico del procedimento e di un Direttore dell'esecuzione del contratto con i compiti previsti dal suddetto Codice, cui si fa integrale rinvio;

PRESO ATTO che il Dirigente proponente il presente provvedimento, sottoscrivendolo, attesta che lo stesso, a seguito dell'istruttoria effettuata, nella forma e nella sostanza è legittimo e utile per il servizio pubblico;

VISTO il parere del Direttore Sanitario e del Direttore Amministrativo in frontespizio riportato, formulato per quanto di rispettiva competenza;

DELIBERA

per i motivi e le valutazioni sopra riportate, che formano parte integrante del presente atto:

- di autorizzare l'affidamento, in considerazione di quanto sopra esposto ma, soprattutto di quanto indicato nella nota del SIM allegata al presente atto e dei relativi allegati alla nota, ai sensi dell'art. 63 comma 2 lettera b) punto 2 del Codice, come disciplinato dall'art. 1 comma 2 lettera b) del D.L. 16-7-2020 n. 76, convertito con modifiche dalla L. 11-9-2020 n. 120 e s.m. e i., per la fornitura di n. 1 Sistema Robotico Da Vinci, per il periodo di 68 mesi a far data, presuntivamente, dal agosto 2023 a favore dell'operatore AB Medica Spa alle condizioni economiche di cui all'allegato E alla nota allegata del SIM (Allegato 1), pari a € 9.138.520,13 IVA esclusa e, dunque, pari a € 11.148.994,56IVA inclusa;
- di autorizzare la ripartizione degli incentivi per le funzioni tecniche, ai sensi dell'art.113 comma 2 del Codice che, per l'affidamento di cui al punto 1, pari a € 182.770,40 (stanziamento del 1,25% sull'importo a base d'asta al netto dell'IVA pari ad € 9.138.520,13) e, precisamente:
 - 516040605000 Funzioni tecniche € 91.385,20 (1% massimo destinato al personale);
 - 516040605999 Quota innovazione € 22.846,30 (0,25% destinato all'accantonamento fondo PTV)
 dando atto che la quota parte relativa alle funzioni tecniche di cui all' art. 113 comma 2 del d.lgs. n.50/2016 saranno oggetto di ripartizione a favore del personale appositamente individuato;
- di far gravare gli oneri economici di cui ai precedenti punti 1 sui seguenti sottoconti per gli esercizi di seguito indicati:

Sottoconto	2023	2024	2025	2026	2027	2028	2029
504020101000 Canoni di noleggio - area sanitaria	€ 0,00	€ 843.833,34	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 1.012.600,00	€ 168.766,66
501010311000 Dispositivi medici monouso	€ 407.295,72	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 1.099.103,00	€ 183.183,83

di dare atto che:

- gli oneri di cui al punto 1 per l'anno 2023 non comportano alcuno scostamento rispetto al budget di assegnazione di cui alla DDG n. 1418 del 27/12/2022 ad oggetto “Proposta di Bilancio Economico Preventivo (BEP) per l'esercizio 2023 ai sensi dell'art. 25 del D.Lgs n. 118/2021 e ss.mm.ii.” approvato dal CDA nella seduta del 29/12/2022;
 - la restante quota parte di detti oneri sarà ricompresa nei bilanci di previsione del rispettivo anno di riferimento;
- di nominare la Dott.ssa Carla Cianciullo, Direttore UOC Acquisizione forniture, servizi e lavori,

Fondazione PTV POLICLINICO TOR VERGATA

Sede legale: Viale Oxford, 81 - 00133 Roma

4. di nominare la Dott.ssa Carla Cianciullo, Direttore UOC Acquisizione forniture, servizi e lavori, Responsabile unico del Procedimento e l'Ing. Paolo Abundo, Responsabile del Servizio di Ingegneria Medica, Direttore dell'esecuzione del contratto, deputato alla verifica del corretto adempimento delle prestazioni oggetto dell'affidamento di cui al punto 1;

5. di provvedere, ai sensi dell'art. 29, comma 1, del D.Lgs. 50/2016 e s.m.i., alla pubblicazione del presente provvedimento sulla sezione "Amministrazione trasparente" del sito internet della Fondazione PTV.

La presente deliberazione è composta di n. 5 pagine (comprehensive del frontespizio) e prevede n. 1 allegato:

- Allegato 1 nota SIM e relativi allegati costituito da n. 34 pagine;

La presente deliberazione è posta in pubblicazione all'Albo pretorio *online* sul sito *web* istituzionale aziendale www.ptvonline.it per quindici giorni consecutivi ed è resa disponibile, tramite canale telematico, al Collegio dei Revisori.

GIUSEPPE QUINTAVALLE
Direttore Generale



**Alla UOC Acquisizione beni,
servizi e lavori**
c.a. Dott.ssa Carla Cianciullo

**E p.c. Direzione Amministrativa
Dr. Francesco Quagliariello**

Alla Direzione Sanitaria
c.a. Prof. Andrea Magrini

**Al Direzione Dipartimento
Scienze Chirurgiche**
c.a. Prof. Arnaldo Ippoliti

Oggetto: Richiesta di acquisizione in noleggio di un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare completo di kit, materiali di consumo, accessori necessari per il corretto funzionamento del sistema offerto

Il PTV ha l'esigenza di acquisire "un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare", al fine di migliorare le procedure di chirurgia mininvasiva laparoscopica attraverso la chirurgia robotica applicata tra le altre, alla chirurgia urologica, dei trapianti, otorinolaringoiatrica, ginecologica, toracica e alla chirurgia generale, che costituisce ormai da tempo una realtà consolidata in molte strutture sanitarie del mondo e dell'Italia.

Infatti, la chirurgia robotica assicura molteplici vantaggi sia di tipo clinico che formativo. Nel dettaglio, i possibili vantaggi clinici sono rappresentati dalla mini invasività dell'intervento con conseguente riduzione degli esiti cicatriziali, dai ridotti tempi di ospedalizzazione, dalle minori perdite ematiche, dai minori rischi di complicanze e dal ritorno più rapido del paziente alle attività quotidiane. Inoltre, il sistema robotico è un essenziale strumento sia per la sperimentazione di avanzate tecniche chirurgiche sia per lo sviluppo di un efficace piano di addestramento del personale sanitario.

Pertanto, come noto, si è condotta un'indagine di mercato, con indicate le caratteristiche ritenute necessarie (Allegato A), per l'acquisizione di un sistema di Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare pubblicata a norma di Legge. La stessa è stata pubblicata in data 31/03/2023 e alla

1 di 4

PROT. N° 657 DEL 20/06/2023

g

scadenza del 10/04/2023, sono pervenute n. 3 proposte tecniche, da parte della Società ab medica Spa, della Società Medtronic e della Società CMR Surgical Srl.

Una commissione tecnica ha valutato la conformità delle proposte tecniche pervenute al sistema per chirurgia mininvasiva robotica oggetto della consultazione preliminare di mercato. Dopo aver esaminato la documentazione, la commissione tecnica ha prodotto un prospetto comparativo (Allegato B) ed un verbale di aggiudicazione sottoscritto (Allegato C), in cui ha riportato le conclusioni tecniche per i tre sistemi proposti rispetto ai requisiti essenziali richiesti in fase di consultazione di mercato.

Nello specifico l'esito è stato: ***“La commissione conclude la valutazione all'unanimità, dichiarando che è evidente dal prospetto comparativo (Allegato 1), parte integrante e sostanziale del verbale di aggiudicazione (Allegato 3), il risultato unanime che nel mercato non sono disponibili prodotti con caratteristiche che garantiscono soluzioni equivalenti in termini di destinazione d'uso, prestazioni o requisiti funzionali rispetto al Sistema Robotico Da Vinci Xi IS4000. Al contrario sussistono ragioni presenti nell'Allegato 1, di natura tecnica, terapeutica e di risultato, che rendono il " Sistema Robotico Da Vinci Xi IS4000" il solo acquisibile all'esito dell'indagine di mercato.”***

Si è provveduto di conseguenza con la richiesta di offerta per l'acquisizione in noleggio per un periodo di 60 mesi del sistema in esame completo di una console ausiliaria e con tutti i kit, materiali di consumo, accessori necessari per il corretto e completo funzionamento del sistema offerto, nulla escluso, per l'esecuzione, pur se non vincolanti, di 200 procedure/12 mesi (Allegato D).

Sulla prima offerta rinvenuta, è stata richiesta una miglioria sul numero dei trocar acciaio poliuso disponibili, portandoli a n. 8 trocar acciaio poliuso, più idonei per il numero di interventi stimati che verranno svolti.

Si riassume di seguito la seconda offerta migliorativa ricevuta, con nota integrativa per il materiale di consumo, che si trasmette in Allegato E e in Allegato F:



- ❖ Durata del noleggio: 5 anni (60 mesi) con fatturazione trimestrale e posticipata;
- ❖ **Previsti 8 mesi aggiuntivi di noleggio gratuito (corrispondente a una miglioria di Euro 553.333,34 oltre IVA);**
- ❖ Canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci: Euro 830.000,00 oltre IVA;
- ❖ Durata complessiva del contratto di noleggio risulterà quindi essere di mesi 68 per un totale di Euro 4.150.000,00 oltre IVA;
- ❖ **Integrazione, a titolo di miglioria della configurazione standard non onerosa del Sistema Robotico da Vinci Xi IS4000 Dual Console, con i seguenti dispositivi e accessori dedicati:**
 - VIDEOREGISTRATORE MVR Pro cod. 366/MVR409 e AKDICOM cod. 366/AKDICOM;
 - Generatore E-100 cod.111/378848 - CND Z12010980 – RDM 1984812/R;
 - Table Motion Upgrade, cod. 111/187513, e TruSystem® 7000dV Operating Table, cod. 445/1841049 – CNDZ12011202 – RDM 1502534/R;
 - Sistema di simulazione virtuale SIMNOW cod. 111/377773;
 - Centralina di insufflazione CONMED cod.326/AS-IFS2 - CND Z1209008 – RDM 1724918/R;
 - Centralina di irri-go-aspirazione DOLPHIN EVO - CND Z12019007 – RDM 1316609/R.
- ❖ Fornitura di **kit strumentali** per procedura e specialità stimata per il primo anno con 200 interventi:
 - Listino prezzi anno 2023 Strumenti e Accessori da Vinci Xi IS4000 sul quale sarà applicato uno **sconto del 25%**;
 - Listino prezzi anno 2023 Strumenti e Accessori Stapler da Vinci Xi IS4000 sul quale sarà applicato uno **sconto del 10%**;
 - Fornitura, contestuale alla consegna del Sistema Robotico Da Vinci, della strumentazione necessaria per l'esecuzione di n. 30 interventi di prostatectomia radicale senza alcun onere aggiuntivo di spesa (Allegato F).

A seguito dell'analisi dell'offerta economica ricevuta, questa è stata rinvenuta idonea rispetto alle esigenze degli utilizzatori ed economicamente congrua ai requisiti richiesti, nonché migliorativa rispetto alle condizioni di fornitura iniziali.

Si richiede pertanto di procedere alla formalizzazione dell'acquisizione in noleggio del sistema offerto dall'Operatore Economico AB Medica Spa, secondo l'offerta riportata in Allegato E, per il seguente importo di spesa annuale:

- ❖ Canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci: Euro 830.000,00 oltre IVA;
- ❖ Costo stimato per kit, materiali di consumo, accessori strumentali per procedura e specialità per circa 200 interventi annui: Euro 900.904,10 oltre IVA.

Per l'anno 2023 la spesa prevista di canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci è pari a Euro 0,00 oltre IVA, viceversa il costo stimato per i kit, materiali di consumo, accessori strumentali risulta pari a circa Euro 333.848,95 oltre IVA.

Rimanendo a disposizione per eventuali chiarimenti e delucidazioni, si porgono i più cordiali saluti.

Allegati:

Allegato A - Prospetto Comparativo dVXi dVX CMR Hugo

Allegato B - Avviso manifestazione interesse

Allegato C - Verbale di aggiudicazione

Allegato D - RDO_Robot Chirurgico Multidisciplinare_Ab Medica Spa_PA

Allegato E - Offerta Migliorativa Ab Medica Spa

Allegato F - Nota Integrativa Comunicazione materiale di consumo

Roma, 19/06/2023

Ing. Paolo Abundo

Dirigente Ingegnere Biomedico

4 di 4



AVVISO DI INDAGINE DI MERCATO

(ai sensi della linea guida n. 4 ANAC)

Avviso di manifestazione d'interesse per la selezione di Ditte interessate

Si rende noto che questa Fondazione intende verificare la composizione del mercato, finalizzata all'espletamento di successiva procedura di gara, per la fornitura di "un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare". La Fondazione Policlinico Tor Vergata ha infatti l'esigenza di acquisire un sistema di robotica assistita, validato per almeno le seguenti procedure chirurgiche:

Urologia:

- ❖ prostatectomia radicale, nefrectomia e nefroureterectomia, cistectomia, pieloplastica, ureterectomia, ureterolitomia, ureteroplastica, ureteroureterostomia;
- ❖ plastica fistola vescicovaginale, adrenalectomia, linfoadenectomia pelvica, adenomectomia trans vescicale;
- ❖ adenomectomia trans capsulare, diverticulectomia vescicale, uretero-cisto-neostomia, nefrectomia parziale, pielolitomia.

Chirurgia generale:

- ❖ colectomia parziale e totale, resezione del sigma e del retto, colecistectomia e resezione del colon trasverso.

Otorinolaringoiatria:

- ❖ chirurgia trans-orale robotica (TORS): resezione base lingua, laringectomia, tonsillectomie, faringectomie parziali; ipofaringectomie, asportazione neoformazioni dello spazio parafaringeo;
- ❖ chirurgia trans-cervicale: tiroidectomia; paratiroidectomia; svuotamento linfonodale cervicale selettivo.

Chirurgia Toracica:

- ❖ tumore del polmone non microcitoma dallo stadio i allo stadio iii: lobectomia, resezioni anatomiche minori, pneumectomia, wedge resection, sleeve bronco/vascolari,
- ❖ casi selezionati di tumore polmonare al IV stadio reseccabile oligometastatico dopo terapia sistemica;
- ❖ patologie della pleura (neoplasie, versamento, empiema, PNX recidivante, etc): pleurodesi chimica e meccanica, biopsie pleuriche, exeresi neoformazioni, toilette cavo pleurico, decorticazione pleurica;
- ❖ patologie del mediastino (benigne e maligne) sia con intendo diagnostico che curativo: biopsia mediastinica, timectomia, timomectomia, linfoadenectomia, exeresi neoformazioni cistiche;
- ❖ patologie benigne di interesse toracico: iperidrosi palmare ed ascellare.

In considerazione dell'utilizzo altamente specialistico a cui la tecnologia è destinata, è richiesto che il sistema disponga di:

- ❖ ampie e qualificate referenze nel settore;
- ❖ caratteristiche tecnico prestazionali di ultima generazione, in particolare modo relative al livello di automazione, versatilità, ergonomia e sicurezza d'uso.

Requisiti essenziali richiesti:

- console chirurgica esterna al campo sterile dotata di un sistema di controllo degli strumenti chirurgici tale da consentire l'eliminazione dei tremori fisiologici della mano umana;
- console dotata di comandi che permettano all'operatore di gestire gli strumenti, l'endoscopio ed il generatore di energia ed allo stesso tempo di modificare le impostazioni del sistema prima e durante la procedura;
- sistema composto da almeno 4 bracci robotici per la gestione dell'endoscopio e degli strumenti chirurgici;
- sistema di bracci robotici che consenta l'accesso ai diversi quadranti anatomici durante la procedura;
- sistema di sicurezza che prevenga l'attivazione involontaria degli strumenti;
- gamma di strumenti chirurgici (per taglio, presa, dissezione fredda, coagulazione, dissezione calda e sutura), dotati di polso articolato con 7 gradi di libertà;
- garanzia di sterilità nella manipolazione strumenti;
- possibilità per gli operatori al letto del paziente di visualizzare le immagini della telecamera endoscopica su un monitor esterno;
- provvisto di una centralina per la gestione delle suturatrici robotiche;
- fonte di luce fredda (xenon o led);
- endoscopi con angolo da 0° e 30°;
- messa a fuoco automatica;
- bilanciamento del bianco automatico;
- dotato di un filtro per la visione sotto tracciante con indocianina indispensabile nella chirurgia oncologica mapping – guided;
- possibilità di acquisire le immagini e/o videoregistrazioni del campo operatorio;
- ampia gamma di accessori disponibili in relazione alle procedure chirurgiche indicate;
- sottosistema di simulazione per la chirurgia virtuale;
- console ausiliaria;
- disponibilità di moduli/funzioni di intelligenza artificiale per il supporto all'attività chirurgica.

Eventuali Consultazioni Con I Candidati

Acquisita la suddetta documentazione, potranno svolgersi le successive consultazioni con gli operatori economici che hanno avanzato la loro candidatura, secondo le seguenti modalità: le consultazioni potranno avvenire o in forma orale, o mediante la presentazione dei documenti integrativi ritenuti necessari a supportare quanto già dichiarato in sede di prima candidatura; le sessioni di consultazione, separate e riservate per ogni operatore, si svolgeranno in data ed ora successivamente comunicate.

Le consultazioni si svolgeranno sui seguenti argomenti o su altri che emergeranno in sede di confronto:

- ❖ dati tecnici del sistema robotico proposto ed in particolare quelli inerenti i requisiti essenziali richiesti;
- ❖ aderenza al quadro regolatorio attuale in relazione alla specifica destinazione d'uso, ivi compresa se necessaria;
- ❖ la compliance con il GDPR 2016/679;
- ❖ referenze dei sistemi installati nel Lazio, in Italia, in Europa e nel mondo con indicazione delle principali specialità cliniche indirizzate in ciascun centro, con focus su quelli attualmente installati e funzionanti in Italia;

- ❖ referenze scientifiche con particolare riferimento alle procedure chirurgiche indicate esprimendo le necessità impiantistiche del sistema (tecniche e informatiche) con evidenza degli eventuali vincoli dimensionali e/o fisici, delle opere nel caso necessarie per superarli e delle modalità operative;
- ❖ contratto di assistenza full risk post garanzia offerto con particolare riferimento alle attività eventualmente escluse;
- ❖ servizio di assistenza on-site dedicato e presente nella Regione Lazio, specificando le modalità ed i tempi di intervento, i tempi di risoluzione del guasto dalla chiamata, le eventuali azioni messe in campo per minimizzare i tempi di fermo macchina;
- ❖ servizio di assistenza in remoto, specificando le modalità ed i tempi di intervento ed eventualmente la disponibilità a fornire, al personale qualificato dell'Azienda ospedaliera uno strumento per la diagnosi remota del funzionamento del sistema;
- ❖ formazione prevista per gli operatori, specificando in particolare quante visite presso centri che utilizzano il sistema in configurazione analoga a quella richiesta sono comprese nell'ambito della fornitura, il numero di giornate per la formazione on-line per specialità clinica, il numero di giornate previste di formazione on-site da parte di application per specialità clinica, il numero/periodo di sessioni virtuali garantite per specialità clinica;
- ❖ il numero di sessioni off-site in cadaver lab e/o su animale garantite per specialità clinica, il numero di attività di proctoring garantite per specialità clinica, il numero di eventuali giornate di affiancamento a professionisti individuati dal fornitore, i requisiti per il rilascio della certificazione di abilitazione all'utilizzo per specialità clinica;
- ❖ tempistiche complessive di attuazione del progetto dalla data dell'ordine alla messa in produzione su caso reale;
- ❖ eventuali migliorie che l'operatore economico è in grado di proporre a fronte di una acquisizione "standard" per le funzioni e le specifiche richieste;
- ❖ ogni altro elemento informativo o criticità che l'operatore economico ritenga necessario ed opportuno segnalare, ivi compresa la determinazione della base d'asta.

Si chiede, pertanto, a tutti gli operatori interessati a manifestare il proprio interesse mediante la trasmissione a questa Fondazione, **entro 10 giorni** dalla pubblicazione del presente avviso, della Allegato A compilato e di tutta la documentazione tecnica.

Requisiti di ammissione all'invito:

1. Requisiti di ordine generale: ai fini dell'ammissione alla gara, il concorrente non dovrà trovarsi in alcuna delle condizioni ostative di cui all'art. 80 "Motivi di esclusione" del D. Lgs. 50/2016 e s.m.i. e dovrà inoltre possedere, e successivamente dimostrare, i requisiti prescritti.
2. Requisiti di idoneità professionale (art. 83 del D. Lgs. n. 50/2016 e s.m.i.), l'operatore dovrà essere iscritto al Registro imprese della Camera di Commercio con l'attività coincidente con quella oggetto della presente fornitura.

Modalità di presentazione della manifestazione di interesse

Le aziende che rispondono al presente invito devono compilare il modulo "Allegato A" unito al presente avviso e tutta la documentazione tecnica in possesso e inviare il tutto via posta elettronica certificata (pec) al indirizzo approvvigionamenti@ptvonline.postecert.it e contestualmente all'indirizzo email guido.serrecchia@ptvonline.it.

f.to

Il Direttore U.O.C. Acquisizione forniture, servizi e lavori
F.to Dott.ssa Carla Cianciullo

Spett.le
Fondazione PTV Policlinico Tor Vergata
Viale Oxford, 81
00133 Roma

Oggetto: avviso di manifestazione di interesse ai sensi delle linee guida anac n.4, finalizzato all'espletamento di successiva procedura di gara, per la fornitura di "un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare".

Il sottoscritto (nome e cognome) _____

Nato a il _____

in qualità di _____

dell'Impresa _____

con sede legale in _____

Cap. _____ Prov. _____ Indirizzo _____

(eventuale) sede amministrativa in _____

Cap. _____ Prov. _____ Indirizzo _____

Tel. _____ Fax _____

Codice fiscale _____

Partita IVA _____

MANIFESTA IL PROPRIO INTERESSE E CHIEDE

di essere invitato alla procedura di affidamento della fornitura in oggetto.

Il sottoscritto chiede di essere contattato al seguente indirizzo:

e-mail (posta certificata) _____

Data _____

FIRMA _____

Il presente modello deve essere completato in tutte le sue parti dall'impresa partecipante e sottoscritto dal legale rappresentante della stessa o da un suo procuratore speciale. Nel caso in cui il sottoscrittore sia un procuratore speciale, alla domanda/dichiarazione dovrà essere allegata anche una copia legalizzata della relativa procura. Allegare un documento d'identità, in corso di validità, del firmatario a pena di esclusione.

ALL. B

da Vinci XI IS4000		MDT Hugo		CMR Versius	
CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	SI/NO	RIE. 2. Relazione tecnica Livello I	RIE. 3. Relazione Tecnica requisiti (richiedi) Formazione assistenza - PTY Livello I
DESTINAZIONE D'USO	Procedure chirurgiche validate	Tipologie di procedure chirurgiche per cui il sistema è validato	Urologia, Ginecologia, Chirurgia Generale, Chirurgia Toracica, Cardiochirurgia, Chirurgia Pediatrica, Onc. Chirurgia della mammella, Chirurgia e Radioterapia	Chirurgia Oncologica, Chirurgia Oncologica e Chirurgia Oncologica e Chirurgia Oncologica	Destinazione d'uso: Chirurgia Generale, Chirurgia Oncologica, Chirurgia Oncologica e Chirurgia Toracica, No. Oncologia pediatrica
		Visore stereo 3D HD immersivo senza necessità di supporti ausiliari	Ch. 8 pag. 8 - Visore 3D HD ed integrazione; Ch. 8 pag. 11 - Secondo console;	No. Occhiali 3D e monitor a tecnologia Flatline	Ch. 8 pag. 9 - Sistema di visualizzazione 3D Full HD con i visori di occhiali
		Sistema di interfono utile per la comunicazione	Ch. 8 pag. 8 - Visore 3D HD ed integrazione; Ch. 8 pag. 11 - Secondo console;	No. Sistema aperto senza un interfono integrato	Ch. 8 pag. 9 - Sistema di visualizzazione 3D Full HD con i visori di occhiali
	Console chirurgica esterna al campo sterile dotata di un sistema di controllo degli strumenti chirurgici tale da consentire l'eliminazione dei tremori fisiologici della mano umana	Possibilità di regolazione di una modalità di riduzione in reale dei movimenti	Ch. 8 pag. 9 - Scaling dei movimenti chirurgici	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Riproduzione in reale dei movimenti su livelli selezionabili direttamente dal chirurgo (mento 5.1.1, mento 3.1.2, video 2.1)
		Ritraggio e bilanciamento del braccio della mano	Ch. 8 pag. 9 - Ritraggio del braccio	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
		Allineamento stabile e manipolatori per la gestione degli strumenti chirurgici robotici per agevolare la naturale corrispondenza di lavoro mano-occhi	Ch. 8 pag. 9 - Manipolatori (master) e sistemi di regolazione	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
		Possibilità di regola e la posizione di tutte le componenti della console, per consentire la maggiore ergonomia del primo operatore	Ch. 8 pag. 8 - Regolazione Ergonomia	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
		Touchpad per il settaggio delle impostazioni di sistema e la memorizzazione di account personalizzati	Ch. 8 pag. 9 - Touchpad integrato; Ch. 8 pag. 9 - Impostazione dell'account utente su touchpad;	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
		Setting elettroattuatori, gestione autonoma da parte del chirurgo dei settaggi di taglio coagulo e degli strumenti a ultrasuoni	Ch. 8 pag. 9 - Touchpad integrato 8 Junior (master) e sistemi di regolazione; Ch. 8 pag. 9 - Touchpad 2	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
		Possibilità per il primo operatore di impostare in autonomia dalla console il valore desiderato per gli strumenti elettrificati	Ch. 8 pag. 9 - Touchpad integrato 8 Junior (master) e sistemi di regolazione; Ch. 8 pag. 9 - Touchpad 2	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8
CONSOLE CHIRURGICA		Regolazione in autonomia da console delle impostazioni di visione	Ch. 8 pag. 9 - Touchpad integrato 8 Junior (master) e sistemi di regolazione; Ch. 8 pag. 9 - Touchpad 2	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8 Ch. 8 pag. 3 - Console del Chirurgio 8

Console dotata di comandi che

CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	da Vinci XI IS4000		MDT Hugo		CMR Versus	
			SI/NO	RIE. Relazione tecnica d'VXI IS4000	SI/NO	RIE. 2. Relazione tecnica Livello1	SI/NO	RIE. 8. Relazione Tecnica requisiti richiesti formazione assistenza - PTV Livello1
	Permettano all'operatore di gestire gli strumenti, l'endoscopio ed il generatore di energia ed allo stesso tempo di modificare le impostazioni del sistema prima e durante la procedura	Se di loro e messaggio apparso lo stato del sistema, degli strumenti e dell'ottica (tr. orientamento) guida	SI	Ch. 5 pag. 9 - Manipolatori (master) e sistemi di regolazione. Ch. 5 pag. 18 - Comandi veicoli e setup guidato user friendly	SI	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 3	SI	Ch. 5 pag. 4 - Console del Chirurgo
		Attivazione/deattivazione in tempo reale dell'immagine a fluorescenza, direttamente da comandi presenti in console o attraverso master destro/sinistro	SI	Ch. 5 pag. 12 - Sistema di visione: luce normale e near (fluorescenza)	NO, Non disponibile al momento e solo su richiesta	Ch. 5 pag. 12 - Fluorescenza	Il sistema è tutta compatibile con diverse fonti luce presenti sul mercato e potendone anche più presenti in via contemporanea. Su richiesta dell'amministratore può essere fornita una fonte di luce a Led tra quelle compatibili.	Ch. 5 pag. 4 - E. Requisiti tecnici e servizi di assistenza. Ch. 5 pag. 9 - Fonti di luce fredda (perforatori).
		Feed-back per gestione (movimentazione ed attivazioni) di strumenti/iniezione	SI	Ch. 5 pag. 8 - Feedback. Ch. 5 pag. 26 - Controllo visuale: una mano-altra per chirurgia robotizzata.	Non si evince il controllo ed attivazione di strumenti e padiglioni da un unico padiglione. Ingresso operatore	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 19	Non si evince	
		Interfaccia con dispositivi diagnostici esterni (ad es. ecografi)	SI	Ch. 5 pag. 9 - Touchpanel (integrato)	Non si evince		Non si evince	
		Possibilità di vedere l'orientamento dell'endoscopio e la modalità di gestione degli strumenti direttamente dalla console	SI	Ch. 5 pag. 9 - Manipolatori (master) e sistemi di regolazione.	SI	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 2.	SI	Ch. 5 pag. 3 - Console del Chirurgo
		Sistema di sicurezza tramite sensori per attivazione master solo in presenza dell'operatore	SI	Ch. 5 pag. 10 - Sistema di sicurezza per presenza (inibizione) attivazione degli strumenti.	SI	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 2.	SI	Ch. 5 pag. 3 - Console del Chirurgo
		Sistema di sicurezza per la segnalazione real time di uno strumento fuori dal campo visivo	SI	Ch. 5 pag. 10 - Sistema di sicurezza per presenza (inibizione) attivazione degli strumenti. In un sistema di regolazione real time in console di uno strumento fuori dal campo visivo.	SI	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 8	Non si evince	
		Sistema di sicurezza che preavvisi l'attivazione involontaria degli strumenti che gli	SI	Ch. 5 pag. 10 - Sistema di sicurezza per presenza (inibizione) attivazione degli strumenti.	SI	Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica 8 / riga 2.	SI	Ch. 5 pag. 3 - Console del Chirurgo
		Opzione doppia console	SI	Ch. 5 pag. 31 - Secondo console				
		Gestione strumenti e ottica da entrambe le console	SI	Ch. 5 pag. 22 - Secondo console 8 e identico a quello principale di cui replica le funzionalità				
		Definizione scala di movimento e preferenze di controllo per ciascuna console	SI	Ch. 5 pag. 32 - Secondo console 8 e identico a quello principale di cui replica le funzionalità				
		Visualizzazione a immagini accorpate su entrambe le console	SI	Ch. 5 pag. 10 - Correlazioni video/auditio dello console chirurgica.				
		Collaborazione in tempo reale tra due chirurgi	SI	Ch. 5 pag. 32 - Secondo console 8 e identico a quello principale di cui replica le funzionalità. Arriva anche utilizzare dei numeri virtuali 3D per interagire con il collega anche nell'altro console e con il team di robotizzazione.	NO, Il sistema non dispone attualmente della possibilità di collegamento ad una seconda console	Ch. 5 pag. 12 - Doppie console	NO, la console aperta permette a più persone di vedere lo stesso al chirurgo e visualizzare 3D. Inoltre, viene garantito lo scambio di operatori alla console.	Ch. 5 pag. 6 - Requisiti tecnici e servizi. Livello1
		Consola ausiliaria	SI	Ch. 5 pag. 32 - Secondo console 8 e identico a quello principale di cui replica le funzionalità. Arriva anche utilizzare dei numeri virtuali 3D per interagire con il collega anche nell'altro console e con il team di robotizzazione.				
		Possibilità di effettuare interventi che coinvolgono più specialisti, contemporaneamente attiva (chirurgia collaborativa)	SI	Ch. 5 pag. 32 - Secondo console 8 e identico a quello principale di cui replica le funzionalità. Arriva anche utilizzare dei numeri virtuali 3D per interagire con il collega anche nell'altro console e con il team di robotizzazione.				
		Condizione idonea 3D HD tra due operatori	SI	Ch. 5 pag. 32 - Sistema Robotica da Vinci XI IS4000. Secondo console 5 stesso immagine 3D intraproiezione elettronica.				

es

da Vinci XI IS4000		MDT Hugo		CMR Versius				
CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	SI/NO	RIF. Relazione tecnica d'Vinci IS4000	SI/NO	RIF. 2_Relazione tecnica Livello1	SI/NO	RIF. 8_Relazione Tecnica requisiti richiesti: formazione assistenza - PTY_Livello1
		Formazione del chirurgo robotico con affiancamento diretto dell'operatore esperto	SI	Ch. 8 pag. 32 - Secondo comando S1 rende di uno strumento che facilita la chirurgia collaborativa tra il chirurgo e la formazione di nuovi operatori.	SI			
		Utilizzo di puntatori virtuali	SI	Ch. 8 pag. 32 - Secondo comando S2 porta all'utilizzo dei puntatori virtuali 3D.	SI	Ma, il sistema non dispone attualmente delle possibilità di collegamento ad una seconda console.		Simulatore VERSIUS TRAINER, Tecnologia "robotica collaborativa" che attraverso una serie di sensori consente al team chirurgico di interagire con i bracci robotici e avere accesso al paziente in ogni momento. Ch. 9 pag. 28 - Simulatore VERSIUS TRAINER. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici) e tecnologia "robotica collaborativa".
		Possibilità di utilizzo del sistema di simulazione	SI	Ch. 8 pag. 32 - Simulatore virtuale per la chirurgia laparoscopica e il controllo della posizione e del controllo del carrello.	SI	Ch. 8 pag. 13 - Simulatore di ortopedico Augo.	SI	Ch. 8 pag. 18 - Simulatore VERSIUS TRAINER.
		Singolo tavolo chirurgico che integra tutti i bracci robotici strumenti e telecamera	SI	Capacità di ospitare la telecamera e il carrello operatorio in un unico spazio da 4 quadranti del sistema di gestione del tavolo. Ch. 8 pag. 38 - Quadro LISA tra cui vengono installati endoscopio e strumenti.	SI	Ma, bracci robotici singoli.	SI	Ma, Sistema robotico modulare dotato di bracci robotici montati singolarmente su carrelli indipendenti. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
	Sistema composto da almeno 4 bracci robotici per la gestione dell'endoscopio e degli strumenti chirurgici	Dotato di bracci strumenti e telecamera intercambiabili, con possibilità di spostare rapidamente da un braccio all'altro o in fase intraoperatoria, mantenendo la maggior minivisibilità possibile	SI	Ch. 8 pag. 35 - Possibilità di unificazione l'endoscopio su qualsiasi LISA (LISA Universali). Ch. 8 pag. 38 - Quadro LISA tra loro equivalenti.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Setup riconfigurabile anche intra-operatoriamente e possibile riposizionare i bracci robotici individualmente a seconda delle esigenze chirurgiche. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Possibilità di posizione e l'endoscopio su carrelli bracci, se richiesto durante le varie fasi dell'intervento e possibilità di variazioni di orientamento dell'endoscopio dal comando chirurgico	SI	Ch. 8 pag. 36 - Possibilità di posizionare l'endoscopio su qualsiasi LISA (LISA Universali). Ch. 8 pag. 38 - Quadro LISA tra loro equivalenti.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Stabilizzazione del movimento tramite aggancio tra il braccio ed il trocar	SI	Ch. 8 pag. 39 - Trocar autoorientato di sicurezza.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Carrello remoto per movimentazione strumento, per minimizzazione del trauma e livello della parete addominale	SI	Ch. 8 pag. 39 - Tecnologia a camera remoto.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Il punto di fulcro viene calcolato dal software di Versus. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Posizionamento su paziente stando disteso, veloce e mobilizzato	SI	Ch. 8 pag. 35 - Aggancio robotico e sistemi di innalzamento del carrello unico, può essere montato e posizionato su un carrello mobile. Ch. 8 pag. 39 - Trocar autoorientato di sicurezza che si aggancia con un solo gesto al supporto il carrello.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Il braccio robotico di Versus è collegato al braccio umano. L'aggancio di ulteriori articolazioni permette un'ampia gamma di configurazioni del rete operatorio in quanto non impone setup dedicati per ogni intervento, ma si adatta alle caratteristiche del singolo paziente. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Rimozione del carrello visore, fedele ed a carico di un unico operatore e di tale in caso di emergenza	SI	Ch. 8 pag. 35 - Aggancio robotico e sistemi di innalzamento del carrello unico, può essere montato e posizionato su un carrello mobile. Ch. 8 pag. 39 - Trocar autoorientato di sicurezza che si aggancia con un solo gesto al supporto il carrello.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Touchpad per la selezione della specifica procedura chirurgica	SI	Ch. 8 pag. 37 - Selezione dell'automatismo da touchpad e regolazione automatica.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Un numero limitato di pulsanti permette di modificare il modo di controllo per il vantaggio delle impostazioni del sistema e delle procedure chirurgiche. Ch. 9 pag. 5 - Console del Chirurgo.
		Procedura guidata per il setup della macchina in fase di separazione e durante l'utilizzo intraoperatorio, rispetto alla procedura selezionata e all'anatomia del paziente ("targeting"), per ottimizzazione del posizionamento del braccio e annullamento di possibili ingombri	SI	Ch. 8 pag. 38 - Setup preoperatorio e personalizzabile. Ch. 8 pag. 38 - Strumenti di automazione di movimento target. Ch. 8 pag. 39 - Trocar autoorientato di sicurezza che si aggancia con un solo gesto al supporto il carrello.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Set-up non è imposto dal sistema, ma scelto dal chirurgo in base alle sue necessità e a quelle del paziente. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
	Sistema di bracci robotici che consente l'accesso ai diversi quadranti anatomici durante la procedura,	Sezione tramite touchpad della posizione del carrello rispetto alla posizione del paziente visto per ottimizzazione della disposizione dei bracci strumento e telecamera	SI	Ch. 8 pag. 37 - Sezione dell'automatismo da touchpad e regolazione automatica.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Il chirurgo in base alle sue necessità e a quelle del paziente, procede al corretto posizionamento e set-up del carrello paziente. Ch. 9 pag. 5 - Unità mobili (bracci robotici).
		Usa di posizionamento del carrello rispetto alla posizione del paziente	SI	Ch. 8 pag. 38 - Strumenti di automazione di movimento target.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Per facilitare l'interazione tra operatore e sistema e operare al tavolo, ogni braccio è controllato da un codice colore che permette di riconoscere e posizionare lungo il braccio. Ch. 9 pag. 4 - Console del Chirurgo.
		Integrabile e interfacciabile con letto paziente (ed in Trumpf 70000V) per garantire la possibilità di movimentazione in tempo reale del paziente a seconda degli step chirurgici	SI	Ch. 8 pag. 37 - Table Motion Upgrade e TruSystem 70000V Operating Table.	SI	Ch. 8 pag. 8 - Carrello paziente.	SI	Non è white.
		Struttura di sostegno braccia che permette:				Non è white.		

Handwritten signature or mark.

CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	da Vinci XI S4000		MDT Hugo		CMR Versus		
			SI/NO	Rif. Relazione tecnica d'AVI S4000	SI/NO	Rif. 2. Relazione tecnica Livello1	SI/NO	Rif. 8. Relazione Tecnica requisiti richiesti formazione assistenza - PTV Livello1	
CARRLO DI VISIONE	Possibilità per gli operatori al letto del paziente di visualizzare le immagini della telecamera endoscopica su un monitor esterno	<ul style="list-style-type: none"> risoluzione (fino a 270°) previsualizzazione virtuale del carrello rispetto al paziente accesso al paziente da parte del chirurgo assistente, eliminando ed annullando il rischio di collisione e danni gestione dello spazio all'interno della sala operatoria accesso rapido e definito ai diversi quadranti anamici 	SI	<p>Ch. 5 pag. 16 - Struttura di sostegno USA (base)</p> <p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione endoscopica e modalità di processamento e visualizzazione. Ch. 5 pag. 8 - Visione 3D HD ad integrazione. Ch. 5 pag. 24 - Sistema di visione movimento plug and play dell'endoscopio</p> <p>Ch. 5 pag. 24 - Monitor touch screen: capacitativo e interattivo</p> <p>Ch. 5 pag. 24 - Monitor touch screen: capacitativo e interattivo</p>	SI	<p>Il sistema è modulare, i singoli componenti possono essere movimentati e posizionati, quindi con componenti fisici ed avere l'equivalente virtuale nei movimenti</p> <p>SI, ma non la stessa visione 3D integrata alla console chirurgica</p> <p>Il segnale video viene trasmesso al monitor esterno</p> <p>Ch. 5 pag. 3 - 6. Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Possibilità per gli operatori di avere il segnale video in tempo reale sul monitor esterno su un monitor esterno</p>	SI/NO	<p>Il sistema è modulare, quindi con i componenti fisici ed avere l'equivalente virtuale nei movimenti</p> <p>Ch. 5 pag. 5 - Unità mobili (base e robotica)</p>	<p>Ch. 5 pag. 9 - Sistema di visualizzazione 3D Full HD con l'utilizzo di occhiali</p> <p>Ch. 5 pag. 3 - 6. Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Possibilità per gli operatori di avere il segnale video in tempo reale sul monitor esterno su un monitor esterno</p>
		<p>Monitor touch screen da 24 pollici HD integrato con possibilità setup sistema da parte degli assistenti di sala</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione endoscopica e modalità di processamento e visualizzazione. Ch. 5 pag. 8 - Visione 3D HD ad integrazione. Ch. 5 pag. 24 - Sistema di visione movimento plug and play dell'endoscopio</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Il segnale video viene trasmesso al monitor esterno</p> <p>Ch. 5 pag. 3 - 6. Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Possibilità per gli operatori di avere il segnale video in tempo reale sul monitor esterno su un monitor esterno</p>	<p>Ch. 5 pag. 9 - Sistema di visualizzazione 3D Full HD con l'utilizzo di occhiali</p>	
		<p>Tubo con il tempo e attivo tramite touch screen (chirurgo grigio per indicazione manovre manuali) per maggior operatività in console e assistenza al tavolo</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 24 - Monitor touch screen: capacitativo e interattivo</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p> <p>Ch. 5 pag. 12 - Doppio console</p>	<p>Tecnologia "robotica collaborativa" che attraverso una serie di sensori consentirà al team chirurgico di interagire con i bracci robotici e avere accesso al paziente in ogni momento</p>	<p>Ch. 5 pag. 5 - Unità mobili (base e robotica)</p>	
		<p>Ingrandimento ottico fino a 10x</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione: ingrandimento del campo operatorio</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Ingrandimento del campo chirurgico fino a 15x</p>	<p>Ch. 5 pag. 9 - Ingrandimento del campo chirurgico fino a 15x</p>	
		<p>Ingrandimento digitale (digital zoom)</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione: ingrandimento del campo operatorio</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Ingrandimento del campo chirurgico fino a 15x</p>	<p>Ch. 5 pag. 9 - Ingrandimento del campo chirurgico fino a 15x</p>	
		<p>Campo visione pari a 80° per miglioramento dei dettagli del campo operatorio</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione: campo di visione (FOV)</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Non si applica</p>	<p>Ch. 5 pag. 9 - Ingrandimento del campo chirurgico fino a 15x</p>	
		<p>Menu completo per il setup delle impostazioni di sistema</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 24 - Monitor touch screen: capacitativo e interattivo</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica</p>	<p>Ch. 5 pag. 4 - Console del Chirurgo</p>	<p>Ch. 5 pag. 4 - Console del Chirurgo</p>	
		<p>Monitoraggio remoto: sistema di monitoraggio integrato per molti punti remote tramite rete informatica ed esecuzione manutenzione predittiva (DnSiv)</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 26 - Alert di malfunzionamento e sistema di connessione OnSite</p>	Non si applica	<p>Ch. 5 pag. 7 - Console chirurgica</p>	<p>Ch. 5 pag. 25 - CARATTERISTICA DEL SERVIZIO DI ASSISTENZA TECNICA FULL RDX PRODOTTO</p>	<p>Ch. 5 pag. 25 - CARATTERISTICA DEL SERVIZIO DI ASSISTENZA TECNICA FULL RDX PRODOTTO</p>	
		<p>Messa a fuoco automatica</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione: autofocus</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 4 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Ch. 5 pag. 7 - Foco della telecamera</p>	<p>Ch. 5 pag. 7 - Foco della telecamera</p>	
		<p>Bilanciamento del bianco automatico</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 23 - Sistema di visione: bilanciamento del bianco e calibrazione dell'endoscopio automatico</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 5 - APPROPRIAMENTO SUL SISTEMA DI VISUALIZZAZIONE</p>	<p>Ch. 5 pag. 6 - Utilizzo (e variazione con copertura field) dei colori (operatori e assistenti)</p>	<p>Ch. 5 pag. 6 - Utilizzo (e variazione con copertura field) dei colori (operatori e assistenti)</p>	
<p>Garanzia di sterilità nella manipolazione strumenti</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 18 - Garanzia di sterilità</p>	Non si applica	<p>Ch. 5 pag. 12 - Fluorescenza</p>	<p>Ch. 5 pag. 6 - Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Fonte di luce fredda (kenon o led)</p>	<p>Ch. 5 pag. 6 - Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Fonte di luce fredda (kenon o led)</p>			
<p>Illustrazione integrata a luce bianca e laser per utilizzo di tutte le telecamere disponibili, sia in modalità standard che a fluorescenza</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 22 - Sistema di visione: luce naturale e laser (fluorescenza)</p>	SI	<p>Ch. 5 pag. 12 - Fluorescenza</p>	<p>Il sistema è molto compatibile con diverse fonti luce presenti sul mercato e potenzialmente già presenti in sala operatoria. Su richiesta dell'amministrazione può essere fornita una fonte di luce a led in quelle compatibili.</p>	<p>Ch. 5 pag. 6 - Requisiti tecnici e referenze. Livello 1.8. Fonte di luce fredda (kenon o led)</p>			

[Handwritten signature]

CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	da Vinci XI IS4000		MDT Hugo		CMR Versus	
			SI/NO	Rif. Relazione tecnica IVXI IS4000	SI/NO	Rif. 2. Relazione tecnica Livello1	SI/NO	Rif. 8. Relazione Tecnica requisiti richiesti Formazione assistenza - PTV Livello1
		Attivazione/disattivazione in tempo reale della immagine a fluoroscopia da monitor touch screen	SI	Ch. 8 pag. 23 - Sistema di visione: luce incidente e base (fluorescenza) è in carica in modo da poter essere automaticamente attivata e disattivata a tutto campo e a tutto schermo	No, Non presente al momento la possibilità di immagini a fluorescenza	Ch. 8 pag. 12 - Fluorescenza	Un nuovo livello di puntatori permette di navigare il menu di controllo per il sistema e della parte chirurgica. Tale tecnologia, che è stata implementata, è gestita in modo da consentire anche nuove implementazioni.	Ch. 8 pag. 3 - Console del chirurgo
	Dotato di un filtro per la visione sotto tracciante con indicazione indispensabile nella chirurgia oncologica mapping - guided;	Filtro integrato per la visione sotto tracciante con indicazione indispensabile nella chirurgia oncologica mapping - guided;	SI	Ch. 8 pag. 23 - Sistema di visione: luce incidente e base (fluorescenza)	Ma, non si evince al momento la possibilità di immagini a fluorescenza	Ch. 8 pag. 12 - Fluorescenza	Il sistema, attuale, consente di lavorare con diverse fonti luce presenti sul tavolo e potenzialmente da presentarsi in sala operatoria. Su richiesta dell'amministratore può fornire una fonte di luce a LED in quelle forme compatibili.	Ch. 8 pag. 4 - Requisiti tecnici e referenze Livello 1 e 2. Fonte di luce fredda (lumen e led).
	Unità di controllo a attivazione integrata, per il collegamento di strumenti robotici, laparoscopici e manipoli per chirurgia open	Unità di controllo a attivazione integrata, per il collegamento di strumenti robotici, laparoscopici e manipoli per chirurgia open	SI	Ch. 8 pag. 24 - Manipolatori: ERB, VIO 2V, per laparoscopia e accoppiati	SI	Ch. 8 pag. 12 - APPROFONDIMENTO SUI GENERATORE DI ELETTRICITÀ	Consente l'integrazione degli strumenti laparoscopici e robotici. È possibile integrare la strumentazione in un unico sistema di controllo.	Ch. 8 pag. 3 - Console del chirurgo. Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus
	Gamma di strumenti chirurgici (per taglio, presa, dissezione fredda, coagulazione, dissezione calda e sutura), dotati di polso articolato con 7 gradi di libertà;	Unità di controllo a attivazione integrata per la gestione autonoma da console di strumenti chirurgici avanzati (dispositivi a radiofrequenza, tutti i tipi di attore robotici)	SI	Ch. 8 pag. 25 - Tecnologie avanzate	Dispositivi quali: Strumenti Articolati, articolati. Presa da presa articolata: TROCARI I CANNULE	Ch. 8 pag. 10 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del chirurgo. Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus
	Provisto di una centrale per la gestione delle utenze robotiche	Alloggiamento porta bundle, regolabile e ripiani per il posizionamento di dispositivi ausiliari	SI	Ch. 8 pag. 26 - Portabundle: Ch. 8 pag. 28 - Ripiani ausiliari	Non si evince		Non si evince	
	Possibilità di acquisire le immagini e/o video-registrazioni del campo operatorio	Provisto di una centrale per la gestione delle utenze robotiche	SI	Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie avanzate	SI	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	SI	Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus
		Possibilità di acquisizione di immagini e/o video-registrazioni del campo operatorio	SI	Ch. 8 pag. 40 - Sistema di registrazione e archiviazione: Medscape/IVXI Pro	SI	Ch. 8 pag. 12 - System Tower (Sistema video collegato alla console e al tavolo)	SI	Ch. 8 pag. 3 - Console del chirurgo
		Strumenti ad erogazione di energia monopolare, attivabile dal chirurgo tramite la pedale della console	SI	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti Endo/West, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie avanzate	1 strumento disponibile	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	2 strumenti disponibili	Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus
		Strumenti ad erogazione di energia bipolare, attivabile dal chirurgo tramite la pedale della console	SI	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti Endo/West, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie avanzate	2 strumenti disponibili	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	1 strumento disponibile	Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus
		Strumenti ad erogazione di energia a ultrasuoni, attivabile dal chirurgo tramite la pedale della console	SI	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti Endo/West, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie avanzate	Non si evince	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	Non si evince	
		Porte agli articolari	SI	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti Endo/West, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie avanzate	2 strumenti disponibili	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in base di lavoro	1 portagioia	Ch. 8 pag. 11 - Strumenti Versus

h

CATEGORIA	CRITERI MINIMI	CONCLUSIONI TECNICHE	da Vinci XI IS4000		MDT Hugo		CMR Versus	
			S/NO	Rif. Relazione tecnica d'ATI IS4000	S/NO	Rif. 2. Relazione tecnica Livello1	S/NO	Rif. 8. Relazione Tecnica requisiti richiesti formazione assistenza - PTV Livello1
STRUMENTI DISPONIBILI	Ampla gamma di accessori disponibili in relazione alle procedure chirurgiche indotte	Strumenti da presa	7 strumenti: Progras, Teneclara, long tip, Tip-up, small grasp, Cadhera, Cobra	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti EndoWrist, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie Avanzate	4 strumenti disponibili	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in fase di lancio	1 PINZA DA PRESA	Ch. 8 pag. 12 - Strumenti Versus
	Sorbeti		2 strumenti: Penna, Inibitor a punta ai condotti	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti EndoWrist, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie Avanzate	1 strumento disponibile	Ch. 8 pag. 10 - Strumenti Articolati Manipolatori e Bipolari	2 tipologie di località	Ch. 8 pag. 13 - Strumenti Versus
	Disponibilità di applicatori di lip articolari		3 strumenti: MLI, Clip Applier, Large Clip Applier, Small Clip Applier	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti EndoWrist, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie Avanzate	Non si evince	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in fase di lancio	Non si evince	
	Disponibilità di altri strumenti accessori per le diverse specialità		4 strumenti: Retractor, Dual Block, Back Diamond, Co Safety	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti EndoWrist, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie Avanzate	Ulteriore strumentazione non disponibile al momento sul mercato	Ch. 8 pag. 12 - 3 ULTERIORI ELEMENTI IN COLLABORAZIONE	Non si evince	
Endoscopi con angolo da 0° a 30°			1 strumento	Ch. 8 pag. 27 - Strumenti EndoWrist, Ch. 8 pag. 29 - Tecnologie Avanzate	Non si evince	Ch. 8 pag. 9 - Principali strumenti disponibili in fase di lancio	Non si evince	
PIATTAFORMA DI SIMULAZIONE E LEARNING	Settoriforme di simulazione per la chirurgia virtuale	Facilità di un simulatore virtuale utilizzabile dalla console chirurgica a supporto dello sviluppo di un programma di training a formazione personalizzata e standardizzata		Ch. 8 pag. 22 - Sistema di visione endoscopica e modalità di registrazione e realizzazione	SI	Ch. 8 pag. 5 - INTERFACCIA CON I SISTEMI DI VISUALIZZAZIONE	SI	Ch. 8 pag. 6 - Endoscopio
INTELLIGENZA ARTIFICIALE	Disponibilità di moduli/funzioni di Intelligenza artificiale per il supporto all'attività chirurgica	Predicazioni e possibilità di integrazione e dialogo con sistemi di Intelligenza artificiale	SI	Ch. 8 pag. 32 - Simulatore virtuale per formazione e training	SI	Ch. 8 pag. 7 - Console chirurgica e Simulatore chirurgico	SI	Ch. 8 pag. 18 - Simulatore VERSUS PDA/NE
			SI	Ch. 8 pag. 41 - Intelligenza artificiale e Data Analytics	Non si evince		SI	Ch. 8 pag. 14 - Moduli di Intelligenza artificiale

Handwritten signature

Consultazione preliminare di mercato propedeutica alla predisposizione di una procedura di appalto per l'acquisizione di un "Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare".

VERBALE DEL 8/5/2023

Insedimento del gruppo tecnico e valutazione delle schede tecniche

Il PTV ha l'esigenza di acquisire "un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare", al fine di migliorare le procedure di chirurgia mininvasiva laparoscopica attraverso la chirurgia robotica applicata alla chirurgia urologica, otorinolaringoiatrica, ginecologica, toracica e alla chirurgia generale, che costituisce ormai da tempo una realtà consolidata in molte parti del mondo e dell'Italia.

Infatti, la chirurgia robotica assicura molteplici vantaggi sia di tipo clinico che formativo. Nel dettaglio, i possibili vantaggi clinici sono la mini invasività dell'intervento con conseguente riduzione degli esiti cicatriziali, i ridotti tempi di ospedalizzazione, le minori perdite ematiche, i minori rischi di complicanze ed il ritorno più rapido alle attività quotidiane. Inoltre, il sistema robotico è un essenziale strumento sia per la sperimentazione di avanzate tecniche chirurgiche sia per lo sviluppo di un efficace piano di formazione del personale specializzando.

Premesso che, prima di procedere all'acquisizione del sistema mediante procedura negoziata senza pubblicazione del bando, al fine di verificare rigorosamente l'esistenza dei presupposti di infungibilità, il PTV ha effettuato una consultazione preliminare di mercato, ai sensi dell'art. 66 del d.lgs 50/2016, in ossequio anche alle indicazioni delle linee guida n. 8 dell'ANAC che invitano le stazioni appaltanti a verificare sul mercato la dichiarata infungibilità.

La stessa è stata pubblicata in data 31/03/2023 e alla scadenza del 10/04/2023, sono pervenute n. 3 proposte tecniche, da parte della Società AB Medica Spa, della Società Medtronic e della Società CMR Surgical Srl.

È stata quindi nominata una Commissione Tecnica per valutare la conformità delle proposte tecniche pervenute al sistema per chirurgia mininvasiva robotica oggetto della consultazione preliminare di mercato, costituita da:

- Prof. Arnaldo Ippoliti – Direttore della U.O.C. Chirurgia Vascolare
- Prof. Giuseppe Tisone – Direttore della U.O.C. Chirurgia Epatobiliare e Trapianti
- Prof. Enrico Finazzi Agrò – Direttore della U.O.S.D. Urologia
- Prof. Vincenzo Ambrogi – Direttore della U.O.C. Chirurgia Toracica
- Prof. Stefano Di Girolamo – Direttore della UOSD Otorinolaringoiatria
- Prof. Giuseppe Sica – Direttore della U.O.S.D. Chirurgia mininvasiva e dell'apparato digerente
- Ing. Paolo Abundo – Diretto della Unit Governo Tecnologie Biomediche

La commissione tecnica si riunisce in teleconferenza i giorni 19/4/2023 e 26/4/2023 alle ore 14:00 e in presenza in data 8/5/2023 alle ore 14:00, per l'analisi e valutazione della documentazione tecnica pervenuta, al fine di

verificare la conformità e/o equivalenza delle proposte pervenute rispetto alla destinazione d'uso e ai requisiti essenziali richiesti nella consultazione preliminare di mercato.

La commissione tecnica inizia la disamina della prima offerta pervenuta dalla Società AB Medica Spa che ha proposto il Sistema Robotico Da Vinci XI IS4000.

Terminata la visione di cui sopra, la commissione tecnica inizia la seconda disamina dell'offerta pervenuta dalla Società Medtronic che ha proposto il Sistema Robotico HUGO™ Robotic Assisted Surgery System.

In ultimo, la Commissione Tecnica procede con la disamina dell'offerta pervenuta dalla Società CMR Surgical Srl che ha proposto il Sistema Robotico VERSIUS.

La Commissione Tecnica al termine dell'analisi di tutte le offerte, procede con la stesura di un prospetto comparativo, Allegato 1 al presente verbale, in cui riporta le conclusioni tecniche per i tre sistemi proposti rispetto ai requisiti essenziali richiesti in fase di consultazione di mercato. Inoltre, ad ogni conclusione tecnica è stato inserito il riferimento del numero di pagina delle Relazioni Tecniche ricevute dove si evince il dettaglio del requisito analizzato.

La commissione tecnica, procede di conseguenza all'analisi dei risultati ottenuti dal prospetto comparativo, da cui stabilisce, con evidenza tecnica, un parere univoco.

Il sistema offerto dalla società AB Medica, il Sistema Robotico Da Vinci XI IS4000, risulta rispondente ai requisiti essenziali richiesti, inoltre, dalla lettura del prospetto comparativo, si evince che, è l'unico sistema ad avere sia delle caratteristiche tecniche e sia delle validazioni di procedure cliniche esclusive rispetto agli altri due prodotti offerti.

La commissione con parere unanime dichiara che, sia il sistema Versus proposto dalla CMR Surgical srl, che il sistema HUGO™ Robotic Assisted Surgery System proposto della Medtronic, sono entrambi privi di alcune fondamentali caratteristiche essenziali richieste e quindi, non idonei a garantire prestazioni equipollenti a quelle richieste.

In particolare, seguono alcuni esempi non esaustivi ma di fondamentale importanza:

- Il sistema HUGO della Medtronic e il sistema "Versus" di CRM Surgical srl non sono validati per le procedure chirurgiche di otorinolaringoiatria ed inoltre, il sistema HUGO neanche per la chirurgia toracica, contraddicendo quanto richiesto dai requisiti essenziali dell'indagine di mercato. Viceversa, il sistema Da Vinci XI IS4000 della società AB Medica risulta essere validato per tutte le procedure chirurgiche richieste nell'indagine di mercato.
- L'integrazione del filtro per la visione sotto tracciante con indocianina risulta indispensabile per la chirurgia oncologica mapping-guided. Per tale motivo, è richiesta come requisito essenziale integrato al sistema, per assicurare, ai fini della sicurezza del paziente, che il chirurgo nella tecnica robotica,

possa gestire in autonomia, se e quando impiegarla, senza essere dipendente da altri. Si conclude che, solamente il sistema offerto dalla società AB Medica risulta rispondente a tale requisito.

- Il sistema HUGO della Medtronic e il sistema "Versus" di CRM Surgical srl non dispongono di una console ausiliaria, strumento indispensabile, non solo per l'addestramento e formazione del personale specializzando, ma in particolare per la cooperazione tra due esperti per ottimizzare ed incrementare l'efficacia della procedura chirurgica.
- Il sistema offerto dalla società AB Medica, Sistema Robotico Da Vinci XI IS4000, è l'unico a disporre di un visore 3D HD integrato nella consolle, con sistema di interfono, per facilitare la comunicazione e la collaborazione tra tavolo operatorio e chirurgo in consolle. La visione ad immersione garantisce maggior confort per il chirurgo primo operatore, mentre l'interfono è indispensabile per comunicare efficacemente, sia con il team di sala operatoria e sia con l'operatore posto sulla seconda consolle.

Per eventuali ed ulteriori dettagli sul confronto tecnico tra i sistemi in esame e per la verifica della conformità ai requisiti essenziali richiesti, si fa riferimento all'Allegato 1, che è esso stesso parte integrante del presente verbale di aggiudicazione.

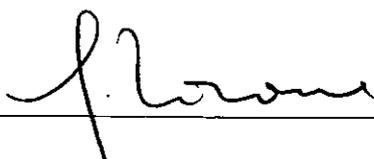
La Commissione conclude la valutazione all'unanimità, con il seguente esito:

Premesso che, al fine di verificare rigorosamente l'esistenza dei presupposti di infungibilità, il PTV ha effettuato una consultazione preliminare di mercato, a cui hanno partecipato tre operatori economici. Mediante un'analisi dettagliata delle offerte ricevute è stato prodotto un prospetto comparativo, per confrontare le varie offerte sulla base dei requisiti essenziali richiesti. È evidente dal prospetto comparativo (Allegato 1), che ne forma parte integrante e sostanziale del presente verbale, il risultato unanime che nel mercato non sono disponibili prodotti con caratteristiche che garantiscono soluzioni equivalenti in termini di destinazione d'uso, prestazioni o requisiti funzionali rispetto al Sistema Robotico Da Vinci Xi IS4000. Al contrario sussistono ragioni presenti nell'Allegato 1, di natura tecnica, terapeutica e di risultato, che rendono il " Sistema Robotico Da Vinci Xi IS4000" il solo acquisibile all'esito dell'indagine di mercato.

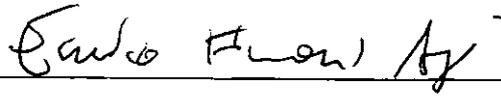
Prof. Arnaldo Ippoliti – Direttore Dip.to Chirurgia e U.O.C. Chirurgia Vascolare



Prof. Giuseppe Tisone – Direttore della U.O.C. Chirurgia Epatobiliare e Trapianti



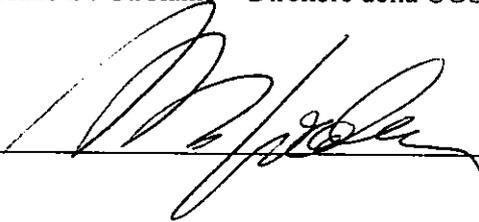
Prof. Enrico Finazzi Agrò – Direttore della U.O.S.D. Urologia



Prof. Vincenzo Ambrogi – Direttore della U.O.C. Chirurgia Toracica



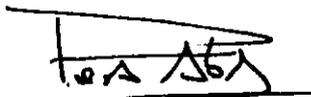
Prof. Stefano Di Girolamo – Direttore della UOSD Otorinolaringoiatria



Prof. Giuseppe Sica – Direttore della U.O.S.D. Chirurgia mininvasiva e dell'apparato digerente



Ing. Paolo Abundo – Dirigente Ingegnere Biomedico





Alla Ditta AB Medica Spa
c.a. Dott. Massimo Della Valle

Oggetto: Richiesta offerta di noleggio di un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare con tutti i kit, materiali di consumo, accessori necessari per il corretto e completo funzionamento del sistema offerto

Si rende noto che questa Fondazione intende procedere alla richiesta di offerta per la fornitura in modalità di noleggio di *“un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare”* con tutti i Kit, materiale di consumo, accessori necessari per il corretto e completo funzionamento del sistema offerto, nulla escluso, utili per l'esecuzione di 200 procedure/anno (stima non vincolante).

Il sistema di robotica assistita deve essere validato per almeno le procedure chirurgiche quali urologia, chirurgia generale, otorinolaringoiatria e chirurgia toracica.

Inoltre, il sistema deve rispondere ai seguenti requisiti essenziali:

- console chirurgica esterna al campo sterile dotata di un sistema di controllo degli strumenti chirurgici tale da consentire l'eliminazione dei tremori fisiologici della mano umana;
- console dotata di comandi che permettano all'operatore di gestire gli strumenti, l'endoscopio ed il generatore di energia ed allo stesso tempo di modificare le impostazioni del sistema prima e durante la procedura;
- sistema composto da almeno 4 bracci robotici per la gestione dell'endoscopio e degli strumenti chirurgici;
- sistema di bracci robotici che consenta l'accesso ai diversi quadranti anatomici durante la procedura;
- sistema di sicurezza che prevenga l'attivazione involontaria degli strumenti;
- gamma di strumenti chirurgici (per taglio, presa, dissezione fredda, coagulazione, dissezione calda e sutura), dotati di polso articolato con 7 gradi di libertà;
- garanzia di sterilità nella manipolazione strumenti;
- possibilità per gli operatori al letto del paziente di visualizzare le immagini della telecamera endoscopica su un monitor esterno;

- provvisto di una centralina per la gestione delle suturatrici robotiche;
- fonte di luce fredda (xenon o led);
- endoscopi con angolo da 0° e 30°;
- messa a fuoco automatica;
- bilanciamento del bianco automatico;
- dotato di un filtro per la visione sotto tracciante con indocianina indispensabile nella chirurgia oncologica mapping – guided;
- possibilità di acquisire le immagini e/o videoregistrazioni del campo operatorio;
- ampia gamma di accessori disponibili in relazione alle procedure chirurgiche indicate;
- sottosistema di simulazione per la chirurgia virtuale;
- console ausiliaria;
- disponibilità di moduli/funzioni di intelligenza artificiale per il supporto all'attività chirurgica.

In virtù di quanto descritto, si richiede alla ditta Ab Medica Spa la loro migliore offerta economica per la fornitura di “*un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare*” come segue:

1. NOLEGGIO per periodo di 60 mesi
 - a. Un Sistema di Chirurgia Robotica Multidisciplinare;
 - b. Una console ausiliaria utile per l'addestramento, la formazione del personale e per la cooperazione tra due esperti.
2. CONSUMABILI
 - a. Fornitura di tutti i Kit, materiale di consumo, accessori necessari per il corretto e completo funzionamento del sistema offerto, nulla escluso, per l'esecuzione di 200 procedure/12 mesi.
3. FORMAZIONE
 - a. Corsi di formazione iniziale all'uso dei sistemi ed ulteriori corsi che si rendessero necessari per approfondimenti al personale già formato o per la formazione di nuovi operatori sanitari e tecnici;

2 di 3



- b. Supporto scientifico e metodologico per il personale del PTV. Qualora sia necessario si richiede anche il supporto per sessioni di tutoraggio al personale utilizzatore.

4. ASSISTENZA TECNICA E MANUTENZIONE

- a. Assistenza tecnica full-risk, senza alcun onere aggiuntivo per il PTV, su tutte le apparecchiature o sistemi offerti (comprese le strumentazioni fornite a corredo e l'interfacciamento informatico);
- b. Esecuzione della manutenzione preventiva e del controllo di funzionalità (eseguite almeno secondo la frequenza prevista dal fabbricante e riportata nel manuale d'uso e svolgendo almeno le attività previste dal fabbricante stesso), ordinaria e straordinaria.

5. AGGIORNAMENTO TECNOLOGICO ed INTEGRABILITÀ

- a. Qualora, in corso di vigenza contrattuale, il fornitore dovesse porre in commercio nuovi dispositivi o nuove apparecchiature, analoghe a quelle oggetto di gara, ma che presentino migliori o uguali caratteristiche di rendimento e funzionalità, il PTV ha facoltà di richiedere l'implementazione, senza oneri aggiuntivi;
- b. Possibilità, in corso di vigenza contrattuale, di poter integrare la fornitura con ulteriori sistemi di robotica assistita di pari caratteristiche.

Roma, li 24/05/2023

**Il Dirigente Ingegnere Biomedico
Ing. Paolo Abundo**



3 di 3



ALL. E

Cerro Maggiore (MI), 07.06.2023
Prot. PR202300821/2

SPETTABILE
ROMA- FOND.PTV POLICL. TOR VERGATA
VIA OXFORD N. 81
00133 – ROMA (RM)

OGGETTO: RICHIESTA OFFERTA DI NOLEGGIO DI UN SISTEMA DI CHIRURGIA ROBOTICA MULTIDISCIPLINARE CON TUTTI I KIT, MATERIALI DI CONSUMO, ACCESSORI NECESSARI PER IL CORRETTO E COMPLETO FUNZIONAMENTO DEL SISTEMA OFFERTO

Con la presente, la sottoscritta ab medica spa sottopone offerta per la fornitura in noleggio di un nuovo sistema chirurgico robotico daVinci® della ns. rappresentata Intuitive Surgical Inc. di seguito descritto:

CONFIGURAZIONE DEL SISTEMA COMPONENTI DI SISTEMA		GARANZIA
N. 2 CONSOLE CHIRURGICHE daVINCI IS4000	Visore stereo 3D Sistema di interfono con il carrello paziente Master destro e sinistro per il controllo di strumenti ed endoscopio Touchpad per il settaggio delle impostazioni di sistema e la memorizzazione di account personalizzati Pedaliera comandi per la gestione di strumenti, endoscopio e generatori Predisposizione per console ausiliaria (VEK) n. 2 Sedia console chirurgica cod. 1865 – SURGEON CONSOLE CHAIR	24 mesi dalla data di consegna
CARRELLO PAZIENTE daVINCI IS4000	Carrello motorizzato Quattro braccia operative per la gestione di strumenti e telecamera Laser di puntamento per avvicinamento del carrello al tavolo operatorio Touchpad per selezione tipologia di procedura e setting automatico delle braccia	
CARRELLO VISIONE daVINCI IS4000	Generatore Erbe VIO integrato per strumentazione monopolare e bipolare e predisposizione per strumento dedicato <i>Vessel Sealer</i> Interfaccia per endoscopio Sincronizzatore di immagine Sistema visione <i>Firefly</i> Unità di controllo telecamera Fonte luce Cavi in fibra ottica di connessione al carrello paziente e alla console chirurgica Unità di controllo video/audio Monitor touchscreen da 24" ad alta definizione	

ACCESSORI MONOUSO	GARANZIA
<ul style="list-style-type: none"> - n. 8 trocar acciaio poliuro - n. 2 otturatore a punta smussa poliuro - n. 2 ottica 3D 8mm 30° - n. 2 ottica 3D 8mm 0° - n. 4 vassoi di sterilizzazione per Endoscopio - n. 6 cavi monopolare - n. 6 cavi bipolare - n. 2 cavo elettrobisturi Covidien, Force Triad - n. 2 kit strumenti da training 	90 giorni dalla data di consegna
ACCESSORI MONOUSO	GARANZIA
<ul style="list-style-type: none"> - n. 2 conf. da 6 pezzi otturatori smussi - n. 4 conf. da 10 pezzi riduttori sterili - n. 1 conf. da 20 pezzi guaine braccio - n. 1 conf. da 20 pezzi guaine colonna - n. 1 conf. da 10 pezzi Tip Cover - n. 2 conf. da 6 pezzi Carepad 	La garanzia degli accessori monouso è da intendersi per singolo utilizzo

OPZIONE – NOLEGGIO

ab medica spa si rende disponibile a concedere il sistema robotico, come da configurazione sopra descritta, con un contratto di noleggio, della durata di n. 60 mesi, comprensivo del training e dell'assistenza tecnica, alle condizioni economiche descritte nel seguito.

- Durata del noleggio: 5 anni (60 mesi) con fatturazione trimestrale e posticipata
- Canone annuo per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci configurato come sopra descritto: Euro 830.000,00 (ottocentotrentamila/00) oltre IVA
- Canone complessivo quinquennale per il noleggio del Sistema Robotico Da Vinci configurato come sopra descritto: Euro 4.150.000,00 (quattromilioncentocinquantamila/00) oltre IVA

Condizioni di garanzia

Per tutta la durata del noleggio. Per le specifiche far riferimento all'allegato "Condizioni di garanzia" di ab medica spa, distributore esclusivo dei Sistemi in oggetto.

Per l'esecuzione di tutte le attività di assistenza tecnica comprese nel noleggio, quali manutenzioni periodiche, riparazioni, manutenzioni straordinarie e aggiornamenti è propedeutica ed obbligatoria l'immediata attivazione, configurazione e mantenimento di una presa di rete ethernet all'interno della sala operatoria di utilizzo, per l'attivazione del sistema di monitoraggio remoto, denominato OnSite.

Filiali:

Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 507242
 abmed.ca.roma@abmedica.it

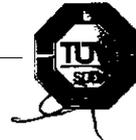
Padova
 C.so Stati Uniti, 23
 tel +39 049 8705718
 abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
 Via Giuntini, 63 - int. A4
 tel +39 050 807041
 abmed.ca.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
 Via Giovanni Paolo II
 tel +39 089 2859110
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. Cod. Fiscale/P.IVA: Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE: IT15C20000008730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab medica holding s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it



CONDIZIONI ECONOMICHE MIGLIORATIVE

A fronte di ricevimento ordine, installazione, collaudo e fatturazione entro e non oltre il 15.07.2023, di un nuovo sistema robotico daVinci Xi IS4000 dual console, ab medica spa si rende disponibile a garantirVi le seguenti condizioni migliorative:

- 8 mesi aggiuntivi di noleggio gratuito, a condizione che il contratto venga stipulato al momento della consegna, che corrisponde a una miglioria di Euro 553.333,34 (cinquecentocinquantacinquemilatrecentotrentatre/34) oltre IVA.
La durata complessiva del contratto di noleggio risulterà quindi essere di mesi 68 per un totale di Euro 4.150.000,00 oltre IVA
- ab medica spa si rende disponibile ad integrare a titolo di miglioria la configurazione standard del Sistema Robotico da Vinci Xi IS4000 Dual Console sopra descritto con i seguenti dispositivi e accessori dedicati di cui si riportano le quotazioni di listino 2023:
- ✓ **VIDEOREGISTRATORE MVR Pro cod. 366/MVR409 e AKDICOM cod. 366/AKDICOM**

DESCRIZIONE	PREZZO LISTINO 2023	CONDIZIONI
Videoregistratore ad alta definizione MVR PRO HD di grado medico	Euro 11.500,00	24 mesi dalla data di consegna
Modulo DICOM integrato	Euro 3.500,00 oltre IVA	

- ✓ **Generatore E-100 cod.111/378848 - CND Z12010980 – RDM 1984812/R**

DESCRIZIONE	PREZZO LISTINO 2023	CONDIZIONI
Il generatore elettrochirurgico E-100 può essere integrato al Sistema da Vinci® Xi/X e consente tempi di sigillatura rapidi a basse temperature. Usato con lo strumentario bipolare avanzato Vessel Sealer Extend e SynchroSeal consente di sfruttare appieno la velocità e la versatilità che offrono i due strumenti, grazie a nuove modalità bipolari avanzate per sigillature di vasi ancora più sicure ed affidabili. Grazie a led luminosi e segnali acustici è possibile avere feedback immediato sullo stato di funzionamento del generatore e dello strumento azionato.	Euro 87.500,00 oltre IVA	24 mesi dalla data di consegna

- ✓ **Table Motion Upgrade, cod. 111/187513, e TruSystem® 7000dV Operating Table, cod. 445/1841049 – CND Z12011202 – RDM 1502534/R**

DESCRIZIONE	PREZZO LISTINO 2023	CONDIZIONI
L' upgrade Table Motion (hardware & software) consente di movimentare il letto operatorio durante l'intervento chirurgico senza la necessità di scollegare e ricollegare il carrello paziente, velocizzando in questo modo i flussi di sala operatoria e le tempistiche	Euro 250.000,00 oltre IVA	24 mesi dalla data di consegna

<p>L' upgrade Table Motion (hardware & software) consente al Sistema Chirurgico Da Vinci Xi di connettersi e comunicare con il tavolo operatorio Trumpf Medical TruSystem 7000dV. La funzione Table Motion consente di gestire in modo dinamico il posizionamento del tavolo con le braccia robotiche ancorate al paziente, permettendo di massimizzare l'accesso agli spazi anatomici senza interrompere l'intervento chirurgico.</p>		
--	--	--

✓ **Sistema di simulazione virtuale SIMNOW cod.111/377773**

<p>SIMNOW SimNow costituisce un servizio dedicato per l'ottimizzazione delle performance di apprendimento della tecnologia robotica da Vinci attraverso simulazione. L'utilizzo trasversale di SimNow su tutte le piattaforme da Vinci garantisce lo standard del percorso di simulazione al fine di migliorare i risultati della curva d'apprendimento e assicurare a tutti gli utilizzatori un'esperienza formativa univoca. Il sistema, collegato in rete, permette aggiornamenti automatici del software di simulazione e la gestione in remoto dei risultati delle sessioni eseguite da ciascun utente, grazie alla creazione di curricula dedicati e personalizzabili. Ai fini di monitorare l'apprendimento dei professionisti in formazione, SimNow consente di visualizzare i dati delle sedute di simulazione anche su PC o palmare, potendo inoltre assegnare task specifici ai diversi utenti o a gruppi di utenti, a seconda dei progressi raggiunti. La libreria contiene esercizi per lo sviluppo di specifiche abilità tecniche e la riproduzione virtuale dei principali interventi chirurgici, eseguibili in totale autonomia o tramite assistenza guidata step by step attraverso tutte le fasi fondamentali dell'intervento.</p> <p>Gli esercizi sono suddivisi in tre macro-categorie dedicate a:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Conoscenza degli strumenti robotici: gli esercizi permettono di prendere confidenza con più di 12 diversi strumenti robotici all'interno dello stesso modulo - Approfondimento sulla tecnologia robotica: attraverso la realtà virtuale vengono simulati l'ambiente del pelvic trainer e gli esercizi svolti durante le sessioni di dry-lab - Sviluppo di più abilità: moduli di simulazione avanzata che consentono di valutare e implementare più skills robotiche all'interno dello stesso esercizio - Interventi chirurgici robotici: SimNow include moduli dedicati per la simulazione delle principali procedure chirurgiche, quali isterectomia, lobectomia, ernia inguinale e prostatectomia. Nuovi moduli dedicati alla chirurgia generale sono in via di sviluppo e integrazione. <p>SimNow - canone annuale e servizi inclusi Qualora la Vs. Spett.le Struttura fosse interessata ad attivare il servizio di aggiornamento del pacchetto SimNow, dopo i primi 24 mesi dalla data di installazione, potrà opzionare un servizio di aggiornamento software comprensivo di manutenzione full risk, denominato Service SimNow, il cui canone annuo è pari ad Euro 29.000,00 (ventinovemila/00) IVA esclusa.</p>	<p>Euro 257.057,00 oltre IVA</p>	<p>24 mesi dalla data di consegna</p>
---	--	--

Filiali:

Roma
Via Bonetti, 88/90
tel +39 06 5072421
abmedca.rome@abmedica.it

Padova
C/o Stazione 1 - 231
tel +39 049 8765718
abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
Via Curtina, 63 - Int. A4
tel +39 050 807041
abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
Via Giovanni Paolo II
tel +39 089 2859110
abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
Reg.istro AEE: IT15020000003730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di abmedca holding s.r.l.
ab.medica@legalmail.it



<p>Per l'esecuzione di tutte le attività comprese nel servizio di aggiornamento SimNow anche per il periodo di garanzia, è propedeutica ed obbligatoria l'immediata attivazione, configurazione e mantenimento di una presa di rete ethernet dedicata al SimNow all'interno della sala operatoria di utilizzo.</p> <p>Nel caso la Vs. Spett.le Struttura decidesse di non acquistare il Service SimNow dopo i primi 24 mesi, ogni eventuale rottura o malfunzionamento del simulatore, indipendentemente dalla sua natura, comporterà l'attivazione del programma "Advance Repair Exchange" che prevede un costo fisso per ogni singolo intervento pari a Euro 9.000,00 (novemila/00) IVA esclusa.</p> <p>Le condizioni del Service SimNow sono definite in un allegato separato dalla presente offerta</p>		
---	--	--

✓ **Centralina di insufflazione CONMED cod.326/AS-IFS2 - CND Z1209008 - RDM 1724918/R**

<p>Sistema di gestione dell'insufflazione "3 in 1" che, oltre alle normali funzioni di un insufflatore, garantisce caratteristiche uniche di evacuazione automatica dei fumi e di stabilità dello pneumoperitoneo anche in caso di perdite improvvise. Ne consegue un minore assorbimento di CO2 da parte del paziente.</p>	<p>Euro 36.036,00 oltre IVA</p>	<p>24 mesi dalla data di consegna</p>
---	---	--

✓ **Centralina di irrigo-aspirazione DOLPHIN EVO - CND Z12019007 - RDM 1316609/R**

<p>Sistema di irrigo-aspirazione progettato per garantire all'operatore alte prestazioni di lavaggio ed aspirazione necessarie a mantenere pulito il campo operatorio, consentendo inoltre l'idrodissezione dei tessuti con minor sanguinamenti ed ottenimento di piani di clivaggio ottimali.</p>	<p>Euro 8.741,00 oltre IVA</p>	<p>24 mesi dalla data di consegna</p>
--	------------------------------------	--

- Ab medica si rende, infine, disponibile a fornire un altro sistema robotico daVinci Xi Dual Console (avente medesima configurazione di quello sopra offerto) a titolo gratuito per 12 mesi ai fini della validazione clinica nel caso in cui il vs Spett.le Ente ne facesse richiesta in seguito alla saturazione del primo sistema in noleggio. L'attività clinica di saturazione di un sistema robotico daVinci si stima a livello nazionale essere di 300/350 interventi l'anno a titolo di multispecialità

CONDIZIONI MATERIALE DI CONSUMO

Nel caso in cui la proposta sopra descritta per la fornitura in noleggio del Sistema Robotico daVinci Xi IS4000 Dual Console venisse accettata, sarà necessario prevedere un impegno di spesa per quanto riguarda il solo materiale di consumo. Le condizioni di fornitura applicate saranno le seguenti:

- Listino prezzi anno 2023 **Strumenti e Accessori daVinci Xi IS4000** della ns rappresentata Intuitive Surgical Inc., sul quale Vi verrà applicato uno sconto del 25%. Si conferma che il listino presentato avrà la medesima validità del contratto;



Filiali:
Roma
Via Bonetti 88/90
tel +39 06 5072421
abmedica.roma@abmedica.it

Padova
C.so Stat. Unit. 237
tel +39 049 8705718
abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
Via Giunthi 63 - int. A4
tel +39 050 807041
abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
Via Giovanni Paolo II
tel +39 089 2859110
abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 | int. vers. Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
Registro AEE IT1502000008730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab medica holding s.r.l.
ab.medica@legalmail.it



- Listino prezzi anno 2023 **Strumenti e Accessori Stapler da Vinci Xi IS4000** della ns rappresentata Intuitive Surgical Inc., sul quale Vi verrà applicato uno sconto del 10%. Si conferma che il listino presentato avrà la medesima validità del contratto;

La scelta degli strumenti, atta a garantire la corretta esecuzione di ogni intervento chirurgico, dipende dalla tipologia del caso clinico, dalle caratteristiche del paziente, dal tipo di specialità chirurgica e dalle esigenze del singolo operatore. Il materiale di consumo necessario per i singoli interventi dovrà quindi essere scelto e acquistato tra la vasta gamma di accessori e strumenti presenti nei listini Intuitive.

Di seguito si individuano kit strumentali per procedura e specialità stimata per il primo anno con 200 interventi:

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471172	Pinza bipolare Maryland	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471093	Pinza ProGrasp™	18	1	7.650,00 €	25%	5.737,50 €	5.737,50 €	318,75 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
							TOTALE	3.181,11 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471172	Pinza bipolare Maryland	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471093	Pinza ProGrasp™	18	1	7.650,00 €	25%	5.737,50 €	5.737,50 €	318,75 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
							TOTALE	3.181,11 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471172	Pinza bipolare Maryland	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471093	Pinza ProGrasp™	18	1	7.650,00 €	25%	5.737,50 €	5.737,50 €	318,75 €
TOTALE								3.046,11 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/480440	SynchroSeal	1	6	13.122,00 €	25%	9.841,50 €	1.640,25 €	1.640,25 €
111/471049	Pinza Cadiere	18	1	6.300,00 €	25%	4.725,00 €	4.725,00 €	262,50 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
TOTALE								4.269,58 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470184	Spatola per cauterizzazione permanente	10	1	7.723,00 €	25%	5.792,25 €	5.792,25 €	579,23 €
111/471172	Pinza bipolare Maryland	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
TOTALE								1.941,01 €

Filiali:
Roma
 Via Bonetti, 89, 90
 tel +39 06 5072421
 abmedica.roma@abmedica.it

Padova

 Corso Stati Uniti, 23/1
 tel +39 049 8705718
 abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (Pr)

 Via Giuntini, 63 - int. 44
 tel +39 050 807041
 abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)

 Via Giovanni Paolo II
 tel +39 089 2859110
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

 Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. Cod. Fiscale/P.IVA Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE. IT15020000008730 | Società con socio unico - Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab medica holding s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it


CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/471205	Pinza bipolare con occhiello	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471049	Pinza Cadiere	18	1	6.300,00 €	25%	4.725,00 €	4.725,00 €	262,50 €
111/470183	Uncino per cauterizzazione permanente	10	1	7.723,00 €	25%	5.792,25 €	5.792,25 €	579,23 €
111/470347	Pinza fenestrata tip-up	10	1	8.492,00 €	25%	6.369,00 €	6.369,00 €	636,90 €
111/480445	Strumento Endowrist Sureform Stapler 45	1	6	6.300,00 €	10%	5.670,00 €	945,00 €	945,00 €
111/48345B	Ricarica Sureform Stapler 45 Blu	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/48345B	Ricarica Sureform Stapler 45 Blu	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/48345B	Ricarica Sureform Stapler 45 Blu	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/48345G	Ricarica Sureform Stapler 45 Verde	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/48345G	Ricarica Sureform Stapler 45 Verde	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/48345T	Ricarica Sureform Stapler 45 Nera	1	12	4.080,00 €	10%	3.672,00 €	306,00 €	306,00 €
111/470530	Strumento Endowrist Stapler 30 punta curva	50	1	19.361,00 €	10%	17.424,90 €	17.424,90 €	348,50 €
111/470530	Strumento Endowrist Stapler 30 punta curva	50	1	19.361,00 €	10%	17.424,90 €	17.424,90 €	348,50 €
111/48630W	Ricarica Stapler 30 Bianca	1	12	4.140,00 €	10%	3.726,00 €	310,50 €	310,50 €
111/48630W	Ricarica Stapler 30 Bianca	1	12	4.140,00 €	10%	3.726,00 €	310,50 €	310,50 €
111/410370	Copri punta Strumento	1	10	540,00 €	10%	486,00 €	48,60 €	48,60 €
111/470381	Riduttore 8 mm - 12 mm	1	6	402,00 €	10%	361,80 €	60,30 €	60,30 €
111/470380	Valvola per cannula 12 mm	1	10	540,00 €	10%	486,00 €	48,60 €	48,60 €
							TOTALE	7.096,91 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/471205	Pinza bipolare con occhiello	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/480440	SynchroSeal	1	6	13.122,00 €	25%	9.841,50 €	1.640,25 €	1.640,25 €
							TOTALE	3.002,04 €

Filiali:
Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 5072421
 abmed.ca.roma@abmedica.it

Padova
 C.so Stat. L.n.1, 237
 tel +39 049 8795718
 abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
 Via Giuntini, 63 - Pt. A4
 tel +39 050 807041
 abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
 Via Giovanni Paolo II
 tel +39 089 2859110
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. Cod. Fiscale/P.IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE IT15020000008730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di abmedica hold.ing s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it



CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470183	Uncino per cauterizzazione permanente	10	1	7.723,00 €	25%	5.792,25 €	5.792,25 €	579,23 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/480440	SynchroSeal	1	6	13.122,00 €	25%	9.841,50 €	1.640,25 €	1.640,25 €
111/471049	Pinza Cadiere	18	1	6.300,00 €	25%	4.725,00 €	4.725,00 €	262,50 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
111/480460	Strumento Endowrist Sureform Stapler 60	1	6	7.260,00 €	10%	6.534,00 €	1.089,00 €	1.089,00 €
111/48360G	Ricarica Sureform Stapler 60 Verde	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/48360G	Ricarica Sureform Stapler 60 Verde	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/48360B	Ricarica Sureform Stapler 60 Blu	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/48360B	Ricarica Sureform Stapler 60 Blu	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/470381	Riduttore 8 mm - 12 mm	1	6	402,00 €	10%	361,80 €	60,30 €	60,30 €
111/470380	Valvola per cannula 12 mm	1	10	540,00 €	10%	486,00 €	48,60 €	48,60 €
TOTALE								6.465,13 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471205	Pinza bipolare con occhiello	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471049	Pinza Cadiere	18	1	6.300,00 €	25%	4.725,00 €	4.725,00 €	262,50 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €



Filiali:
Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 5072421
 abmedica.roma@abmedica.it

Padova
 Corso Stati Uniti, 231
 tel +39 049 8705718
 abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
 Via Giustiniani, 63 - int. A4
 tel +39 050 807041
 abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
 Via Giovanni Padio II
 tel +39 089 2859110
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/va - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE: IT15020000008730 | Società con socio unico - Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di abmedica holding s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it



111/480460	Strumento Endowrist Sureform Stapler 60	1	6	7.260,00 €	10%	6.534,00 €	1.089,00 €	1.089,00 €
111/48360B	Ricarica Sureform Stapler 60 Blu	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/48360B	Ricarica Sureform Stapler 60 Blu	1	12	4.680,00 €	10%	4.212,00 €	351,00 €	351,00 €
111/470381	Riduttore 8 mm – 12 mm	1	6	402,00 €	10%	361,80 €	60,30 €	60,30 €
111/470380	Valvola per cannula 12 mm	1	10	540,00 €	10%	486,00 €	48,60 €	48,60 €
111/480422	Sigillante emostatico vasi "Vessel Sealer Extend"	1	6	13.122,00 €	25%	9.841,50 €	1.640,25 €	1.640,25 €
							TOTALE	6.665,01 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471205	Pinza bipolare con occhio	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471049	Pinza Cadiere	18	1	6.300,00 €	25%	4.725,00 €	4.725,00 €	262,50 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
							TOTALE	3.124,86 €

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470183	Uncino per cauterizzazione permanente	10	1	7.723,00 €	25%	5.792,25 €	5.792,25 €	579,23 €
111/471205	Pinza bipolare con occhio	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
							TOTALE	1.941,01 €

Filiali:
Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 507242
 abmedca.roma@abmedica.it

Padova
 C.N.S. Stati Lm. 1 - 23
 tel +39 049 879578
 abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
 Via Giuntini, 63 - int. 14
 tel +39 050 80704
 abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
 Via Giovanni Paolo II
 tel +39 089 285910
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

 Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. | Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053982
 Registro AEE: IT1502000008730 | Società con socio unico | Società soggetta all'attività di Direzione e Coordinamento di abmedica holding s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it


CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471205	Pinza bipolare con occhio	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
TOTALE								2.727,36 €

TRAINING E FORMAZIONE

Il progetto di "TRAINING E FORMAZIONE", che ab medica spa offre in collaborazione con Intuitive Surgical Inc., è stato studiato per consentire l'acquisizione delle capacità robotiche adeguate ad eseguire le operazioni associate a ciascuna procedura. La formazione fornita è circoscritta al solo uso del Sistema da Vinci® e non intende sostituire la formazione specifica e l'esperienza medica necessarie per eseguire gli interventi chirurgici.

Rigorosi standard di formazione e supporto dei futuri utilizzatori sono fondamentali per stabilire e mantenere un programma chirurgico di successo con il sistema daVinci®.

Ab medica s.p.a. si rende disponibile alla formazione delle équipe chirurgiche che intendono intraprendere l'attività robotica individuati dalla Vostra Azienda Ospedaliera con il sistema daVinci®.

Il personale Clinico di ab medica s.p.a. garantirà ad ogni équipe chirurgica la propria presenza in sala operatoria per un numero di interventi che, di comune accordo, saranno ritenuti esaustivi per la piena autonomia nella gestione del sistema, sia da parte del personale infermieristico che dei chirurghi utilizzatori.

E' comunque necessario che gli utilizzatori facciano sempre riferimento ai manuali d'uso forniti unitamente al sistema daVINCI®.

Il programma di training e formazione è meglio dettagliato nell'allegato "PROTOCOLLO DI TRAINING E FORMAZIONE".

TRATTAMENTO DEI DATI

Con riferimento all'eventuale fornitura di un sistema robotico da Vinci e del relativo servizio di assistenza tecnica e manutenzione full risk, si precisa che ab medica non effettua in alcun modo attività di trattamento di dati comuni o particolari di alcuna categoria di interessati, né tanto meno dei pazienti.

Nell'ambito del rapporto di fornitura e, in particolare del servizio di manutenzione, infatti, il personale di ab medica non entra in contatto con alcun dato personale, né durante le attività di manutenzione ordinaria e straordinaria né durante le attività di backup dei log del sistema robotico.

I log sono file in formato binario, in cui vengono memorizzati gli eventi di sistema, i dati degli strumenti e dei componenti, la configurazione del software e del sistema robotico oltre ai dati diagnostici. Non risulta presente alcun dato personale.

Per quanto riguarda la sicurezza delle comunicazioni, il sistema robotico da Vinci è dotato al suo interno di un apparato di rete e di sicurezza che tramite una connessione Ethernet cablata o wireless con l'infrastruttura ospedaliera basata sul Protocollo Internet (IP), permette al personale dell'assistenza tecnica Intuitive Surgical di ottenere informazioni di sistema finalizzate a diagnosticare i guasti, abilitare o disabilitare da remoto delle funzioni, come gli aggiornamenti di configurazione. Tutte le comunicazioni in uscita dal sistema robotico da Vinci sono basate sul protocollo TLS con RSA a 1024-bit e AES 128-bit. Anche in questo caso non risulta presente alcun dato personale.

Sempre nell'ambito del rapporto di fornitura e, in particolare del servizio di addestramento, ab medica non effettua alcuna attività di gestione che comporti il "trattamento" di dati personali.



Filiali:
Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 507242
 abmed.roma@abmedica.it

Padova
 Case Stab. Unit. 23/
 tel +39 049 8705718
 abmed.ca.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)
 Via Martini, 83 - Int. A4
 tel +39 050 807041
 abmedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)
 Via Giovanni Paolo II
 tel +39 089 2859113
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/A - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 | Int. vers. Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE: IT1502000009730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab medica holding s.r.l.
 ab.medica@legaimail.it



Alla luce di quanto sopra chiarito e in mancanza, dunque, dei presupposti di legge, ab medica s.p.a. non può essere nominata responsabile del trattamento ai sensi del Regolamento UE 2016/679, né assumerne i connessi oneri.

AGGIORNAMENTO TECNOLOGICO

ab medica spa fornirà a titolo gratuito i soli aggiornamenti software necessari esclusivamente all'implementazione di funzionalità relative alla sicurezza ed alla affidabilità del Sistema Robotico, Simulatore e delle apparecchiature accessorie, come indicato dai rispettivi Fabbricanti. Per il sistema robotico proposto viene garantita una "vita utile" fino al 2030. Nel caso in cui il Fabbricante Intuitive introducesse sul mercato nuovi sistemi robotici per i quali oggi non abbiamo visibilità e quotazioni sarà nostra cura informare il vs Spett. Le Ente e fornire eventuale quotazione di acquisto o noleggio qualora il foste interessati a dotarvene.

CONDIZIONI DI FORNITURA

- Tempi di consegna:** 60 gg ricevimento ordine
- Pagamento:** RMESSA DIRETTA 60 GIORNI RICEVIMENTO FATTURA
- Cessione credito:** Con l'accettazione della presenta la Vs Azienda Ospedaliera acconsente la cedibilità da parte di ab medica spa dei crediti derivanti dalla fornitura a banche, società di factoring e/o altri enti finanziari e a sottoscrivere l'eventuale documentazione richiesta;
- Interessi moratori:** in caso di ritardato pagamento verranno applicate le disposizioni di cui al decreto legislativo 9 ottobre 2002, n. 231 e al Decreto legislativo 9 novembre 2012 n. 192
- IVA:** A Vs. carico ai sensi di legge
- Garanzia:** vedi condizioni sopra riportate
- Resa:** porto franco
- Validità offerta:** 180 giorni

Distinti Saluti.

ab medica spa

Dr. Cesare Giuseppe Pirola

Un procuratore

Firmato digitalmente da:
CESARE GIUSEPPE PIROLA
Data: 07/06/2023 17:08:05

Filiali:

Roma

Via Bonetti, 88/90
tel +39 06 5072421
abmedca.roma@abmedica.it

Padova

C.so Stati Uniti, 237
tel +39 049 8705718
abmedica.padova@abmedica.it

Navacchio (PI)

Via Giuntina, 63 - Int. 44
tel +39 050 807041
aomedica.navacchio@abmedica.it

Fisciano (SA)

Via Giovanni Paolo II
tel +39 089 2859110
abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 int. vers. | Cod. Fiscale: P.IVA. Reg. Imp. 08862620969 - R.E.A. MI 2053852
Registro AEE: IT1502000009730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab med ca hold ng s r l.
ab.medica@legalmail.it



ALL.F

 Cerro Maggiore (MI), 12.06.2023
 Prot. PR202300821/2

 SPETTABILE
 ROMA- FOND.PTV POLICL. TOR VERGATA
 VIA OXFORD N. 81
 00133 – ROMA (RM)

OGGETTO: RICHIESTA OFFERTA DI NOLEGGIO DI UN SISTEMA DI CHIRURGIA ROBOTICA MULTIDISCIPLINARE CON TUTTI I KIT, MATERIALI DI CONSUMO, ACCESSORI NECESSARI PER IL CORRETTO E COMPLETO FUNZIONAMENTO DEL SISTEMA OFFERTO – COMUNICAZIONE MATERIALE IN SCONTO MERCE

Con la presente, la sottoscritta ab medica spa, ad integrazione dell'offerta Prot. n. PR202300821 del 07.06.2023 comunica la propria disponibilità a fornire, contestualmente alla consegna del Sistema Robotico Da Vinci configurato come da offerta sopra citata, la strumentazione necessaria per l'esecuzione di n. 30 interventi di prostatectomia radicale, il cui kit è composto come da tabella sottostante:

CODICE	DESCRIZIONE	USI	PZ CONF	PREZZO LISTINO	SCONTO %	PREZZO DEDICATO	PREZZO UNITARIO	PREZZO PER USI
ABM.2015	EasyKit Telo Miles Chirurgia Robotica Da Vinci Xi 4-ARMS	1	1	1.155,00 €	25%	866,25 €	866,25 €	866,25 €
111/470179	Hot Shears™ forbice curva monopolare	10	1	12.381,00 €	25%	9.285,75 €	9.285,75 €	928,58 €
111/400180	Accessorio copri punta	1	10	760,00 €	25%	570,00 €	57,00 €	57,00 €
111/471006	Porta aghi, grande	15	1	7.600,00 €	25%	5.700,00 €	5.700,00 €	380,00 €
111/471172	Pinza bipolare Maryland	14	1	9.250,00 €	25%	6.937,50 €	6.937,50 €	495,54 €
111/471093	Pinza ProGrasp™	18	1	7.650,00 €	25%	5.737,50 €	5.737,50 €	318,75 €
3/PAD90503	Kit CarePad per posizionamento paziente in Trendelenburg	1	6	1.080,00 €	25%	810,00 €	135,00 €	135,00 €
							TOTALE	3.181,11 €

Distinti Saluti.

ab medica spa

 Firmato digitalmente da:
 Dr. Cesare Giuseppe Pirola
 Un procuratore
 Data: 12/06/2023 17:49:58

 Filiali:
 Roma
 Via Bonetti, 88/90
 tel +39 06 5072421
 abmedca.roma@abmedica.it

 Padova
 C.so Stati Uniti, 23/
 tel +39 049 8705718
 abmedica.padova@abmedica.it

 Navacchio (PI)
 Via Ciurini, 63 - Int. A4
 tel +39 050 807041
 abmedca.navacchio@abmedica.it

 Fisciano (SA)
 Via Giovanni Papini, 11
 tel +39 089 2859110
 abmedica.fisciano@abmedica.it

Sede legale:

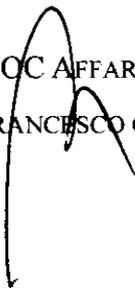
 Via Felice Casati, 1/a - 20124 Milano | Cap. Soc. € 10.000.000 | Int. vers. Cod. Fiscale/P. IVA/Reg. Imp. 08862820969 - R.E.A. MI 2053882
 Registro AEE: IT15C20030008730 | Società con socio unico | Società soggetta all'Attività di Direzione e Coordinamento di ab medica holding s.r.l.
 ab.medica@legalmail.it


DIREZIONE AMMINISTRATIVA
UOC AFFARI GENERALI

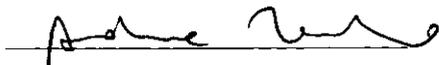
PUBBLICAZIONE

Si dichiara che in data 30/06/23 la deliberazione n. 737 del 28.06.2023 in formato *pdf* conforme all'originale agli atti d'ufficio, è pubblicata all'Albo Pretorio *on line* sul sito *web* istituzionale del PTV www.ptvonline.it ai sensi dell'art. 31 L.R. Lazio 45/1996, come previsto dall'art. 32 L. 69/2009 e dall'art. 12 L.R. Lazio 1/2011, per rimanervi affissa 15 giorni consecutivi. E' resa inoltre disponibile, tramite canale telematico, al Collegio dei Revisori dei conti.

DIRETTORE UOC AFFARI GENERALI
(DR. FRANCESCO COSI)



Visto, l'incaricato della pubblicazione



DICHIARAZIONE DI CONFORMITÀ ALL'ORIGINALE

La presente deliberazione si compone di n. ____ pagine e di n. ____ allegati ed è conforme all'originale conservato agli atti dell'Ufficio.

Roma, _____

DIRETTORE UOC AFFARI GENERALI
(DR. FRANCESCO COSI)